

R É P U B L I Q U E A L G É R I E N N E D É M O C R A T I Q U E E T P O P U L A I R E  
M I N I S T È R E D E L' E N S E I G N E M E N T S U P É R I E U R E E T D E L A R E C H E R C H E S C I E N T I F I Q U E  
É C O L E P R E P A R A T O I R E E N S C I E N C E S E T T E C H N I Q U E S

T L M C E N

Département des Mathématiques

DEVOIR SURVEILLÉ DU PREMIER SEMESTRE

Module: ALGÈBRE III

Date: 18 - 11 - 2014

Coefficient: 3

Responsable: M.HOUBAD

Année: 2014 - 2015

Durée: 2h00

**Exercice 1 ( 05 pts ).**

Soit  $\mathbb{E}$  un  $\mathbb{R}$  – espace vectoriel de dimension finie et  $f, g \in \text{End}(\mathbb{E})$  deux endomorphismes diagonalisables ont les mêmes vecteurs propres vérifiant

$$f \circ g + \text{Id} = f ,$$

on note par

$$\forall k \in \mathbb{N}^* : \quad f^k = \underbrace{f \circ \dots \circ f}_{k - \text{fois}} .$$

1. Montrer que

$$\forall k \in \mathbb{N}^* : \quad \text{Sp}(f^k) = \left\{ \lambda^k / \lambda \in \text{Sp}(f) \right\} .$$

2. Déterminer les valeur propres de  $f$  en fonctions des valeurs propres de  $g$ , et déduire que

$$1 \notin \text{Sp}(g) , \quad 0 \notin \text{Sp}(f) .$$

3. Montrer par récurrence que

$$\forall n \in \mathbb{N}^* : \quad f^n = \left( \sum_{k=1}^n f^k \right) \circ g + \text{Id} .$$

4. Déduire que “ $\text{Id} - g$ ” est inversible et que

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad n \geq 2 : \quad f^n = \left( \sum_{k=1}^{n-1} f^k \right) \circ g \circ (\text{Id} - g)^{-1} + (\text{Id} - g)^{-1} .$$

**Exercice 2 ( 05 pts ).**

Soit la suite  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$  définie par

$$\forall n \in \mathbb{N}^* \quad n \geq 3 : \quad u_n - u_{n-2} = 0, \quad u_2 = u_1 = 1 . \quad (1)$$

1. Déterminer les deux vecteurs  $X_n, X_{n-1}$ , la matrice carrée  $\mathcal{A}$  et les deux constantes  $a, b \in \mathbb{R}$  tel que la relation (1) se transforme en

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad n \geq 3 : \quad X_n = \mathcal{A} X_{n-1}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} .$$

2. Déterminer le terme générale de la suite  $(X_n)_{n \geq 2}$ .

3. Utiliser le résultat de la question précédente pour déterminer le terme générale de la suite  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ .

**Exercice 3 ( 10 pts ).**

Soit  $\mathbb{R}_2[ X ]$  le  $\mathbb{R}$  – espace vectoriel des polynômes de degré au plus deux à coefficients dans  $\mathbb{R}$  à variable dans  $\mathbb{R}$ , et soit l'application linéaire  $f$  de  $\mathbb{R}_2[ X ]$  définie par

$$\forall \mathcal{P} \in \mathbb{R}_2[ X ] : f(\mathcal{P}) = \mathcal{Q},$$

tel que

$$\forall x \in \mathbb{R} : \mathcal{Q}(x) = (2 - x - x^2) \mathcal{P}(0) + (3x + x^2) \mathcal{P}^{(1)}(0) + \frac{1}{2} (x + 3x^2) \mathcal{P}^{(2)}(0).$$

1. Montrer que  $f$  représente un endomorphisme de  $\mathbb{R}_2[ X ]$ .
2. Déterminer  $\mathcal{A}$  la matrice associée à  $f$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_2[ X ]$ .
3. Montrer que la matrice  $\mathcal{A}$  est diagonalisable.
4. Déterminer la matrice réduite diagonale de  $\mathcal{A}$  et une matrice de passage correspondante.
5. Déterminer une base correspondante à la diagonalisation de  $f$ .
6. Soit  $\mathcal{Z}(t)$  une fonction de  $\mathbb{R}$  à valeur dans  $\mathbb{R}^3$ , résoudre le système

$$\frac{d}{dt} \mathcal{Z}(t) = \mathcal{A} \mathcal{Z}(t).$$

7. Dans la suite soit  $a(t)$ ,  $b(t)$  et  $c(t)$  trois fonctions inconnus dans  $C^1(\mathbb{R}; \mathbb{R})$  et on note par

$$\mathcal{P}(t, x) = a(t)x^2 + b(t)x + c(t),$$

déduire la solution de l'équation différentielle

$$\forall t, x \in \mathbb{R} : \frac{\partial}{\partial t} \mathcal{P}(t, x) = f(\mathcal{P}(t, x)).$$

R É P U B L I Q U E A L G É R I E N N E D É M O C R A T I Q U E E T P O P U L A I R E  
 MINISTÈRE DE L' ENSEIGNEMENT SUPÉRIEURE ET DE LA RECHERCHE SCIENTIFIQUE  
 ÉCOLE PRÉPARATOIRE EN SCIENCES ET TECHNIQUES

T L M C E N

Département des Mathématiques

CORRIGÉ ET BARÈME DU DEVOIR SURVEILLÉ DU PREMIER SEMESTRE

Module: ALGÈBRE III

Responsable: M.HOUBAD

Date: 18 - 11 - 2014

Année: 2014 - 2015

Coefficient: 3

Durée: 2h00

**Exercice 1 ( 05 pts ).**

Soit  $\mathbb{E}$  un  $\mathbb{R}$  – espace vectoriel de dimension finie et  $f, g \in \text{End}(\mathbb{E})$  deux endomorphismes diagonalisables ont les mêmes vecteurs propres vérifiant

$$f \circ g + \text{Id} = f,$$

on note par

$$\forall k \in \mathbb{N}^* : f^k = \underbrace{f \circ \dots \circ f}_{k \text{ fois}}.$$

01 pt

1. On montrer que

$$\forall k \in \mathbb{N}^* : \text{Sp}(f^k) = \left\{ \lambda^k / \lambda \in \text{Sp}(f) \right\}.$$

On suppose que  $\lambda \in \text{Sp}(f)$  et  $v$  un vecteur propre correspondant, on va montrer par récurrence que

$$\forall k \in \mathbb{N}^* : f^k(v) = \lambda^k v,$$

(a) Pour  $k = 1$  : On a  $f(v) = \lambda v$  ce qui est vrai.

(b) On suppose que  $f^k(v) = \lambda^k v$  pour certain rang  $k$  donc

$$f^{k+1}(v) = f(f^k(v)) = f(\lambda^k v) = \lambda^k f(v) = \lambda^k (\lambda v) = \lambda^{k+1} v,$$

(c) Conclusion

$$\forall k \in \mathbb{N}^* : \text{Sp}(f^k) = \left\{ \lambda^k / \lambda \in \text{Sp}(f) \right\}.$$

01 pt

2. Détermination des valeurs propres de  $f$  en fonctions des valeurs propres de  $g$ . Vu que  $f$  et  $g$  sont diagonalisable et ils ont les même vecteurs propres donc il existe une base  $\mathcal{B}$  formée par les vecteurs propres, on la note  $\mathcal{B}$ , ce qui donne que

$$\mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} \ddots & & \\ & \lambda_i & \\ & & \ddots \end{pmatrix}, \quad \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(g) = \begin{pmatrix} \ddots & & \\ & \mu_i & \\ & & \ddots \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} f \circ g + \text{Id} = f &\implies f \circ (\text{Id} - g) = \text{Id}, \\ &\implies \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f \circ (\text{Id} - g)) = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\text{Id}) \\ &\implies \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f) \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\text{Id} - g) = \text{I} \\ &\implies \forall i \in \mathbb{N}_n^* : \lambda_i (1 - \mu_i) = 1 \end{aligned}$$

ce qui permet de conclure que

$$0 \notin \text{Sp}(f), \quad 1 \notin \text{Sp}(g),$$

et que

$$\forall i \in \mathbb{N}_n^* : \lambda_i = \frac{1}{1 - \mu_i}.$$

01 pt

3. On montrer par récurrence que

$$\forall n \in \mathbb{N}^* : f^n = \left( \sum_{k=1}^n f^k \right) \circ g + \text{Id}.$$

Pour  $n = 1$  on a

$$f = f \circ g + \text{Id}. \quad (\#)$$

On suppose que l'égalité est vrai jusqu'à un certain ordre  $n$ 

$$\begin{aligned} f^{n+1} = f(f^n) &= f \left( \left( \sum_{k=1}^n f^k \right) \circ g + \text{Id} \right) \\ &= \left( \sum_{k=1}^n f^{k+1} \right) \circ g + f \\ &= \left( \sum_{k=2}^{n+1} f^k \right) \circ g + f \\ &\quad \downarrow \text{Changement d'indice} \quad \downarrow \text{La relation } (\#) \\ &= \left( \sum_{k=2}^{n+1} f^k \right) \circ g + (f \circ g + \text{Id}) \\ &= \left( \sum_{k=1}^{n+1} f^k \right) \circ g + \text{Id} \end{aligned}$$

02 pt

4. On déduire que “ $\text{Id} - g$ ” est inversible et que

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad n \geq 2 : f^n = \left( \sum_{k=1}^{n-1} f^k \right) \circ g \circ (\text{Id} - g)^{-1} + (\text{Id} - g)^{-1}.$$

L'application “ $\text{Id} - g$ ” est inversible car

$$1 \notin \text{Sp}(g) \implies 0 \notin \text{Sp}(\text{Id} - g) \implies \det(\text{Id} - g) \neq 0,$$

De plus on sait que

$$\begin{aligned} f^n = \left( \sum_{k=1}^n f^k \right) \circ g + \text{Id} &\implies f^n = f^n \circ g + \left( \sum_{k=1}^{n-1} f^k \right) \circ g + \text{Id} \\ &\implies f^n \circ (\text{Id} + g) = \left( \sum_{k=1}^{n-1} f^k \right) \circ g + \text{Id} \\ &\implies f^n = \left( \sum_{k=1}^{n-1} f^k \right) \circ g \circ (\text{Id} + g)^{-1} + (\text{Id} + g)^{-1} \end{aligned}$$

**Exercice 2** ( 05 pts ).

Soit la suite  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$  définie par

$$\forall n \in \mathbb{N}^* \quad n \geq 3 : \quad u_n - u_{n-2} = 0, \quad u_2 = u_1 = 1. \quad (1)$$

01 pt

1. Détermination des deux vecteurs  $X_n, X_{n-1}$ , la matrice carrée  $\mathcal{A}$  et les deux constantes  $a, b \in \mathbb{R}$  tel que la relation (1) se transforme en

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad n \geq 3 : \quad X_n = \mathcal{A} X_{n-1}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}.$$

Il suffit de prendre

$$X_n = \begin{pmatrix} u_n \\ u_{n-1} \end{pmatrix}, \quad \mathcal{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} u_2 \\ u_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

2. Détermination du terme générale de la suite  $(X_n)_{n \geq 2}$ .

$$X_n = \mathcal{A} X_{n-1} \implies X_n = \mathcal{A}^{n-2} X_2,$$

Le polynôme caractéristique de  $\mathcal{A}$

$$P_{\mathcal{A}}(\lambda) = (\lambda - 1)(\lambda + 1),$$

donc le polynôme caractéristique il est scindé et admet que des racines simples donc  $\mathcal{A}$  est diagonalisable.

Les sous espaces propres

$$\mathbb{E}_1 = \text{Vect} \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle, \quad \mathbb{E}_{-1} = \text{Vect} \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle,$$

Matrice réduite et matrice de passage

$$\mathcal{A}' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix},$$

01 pt

Calcule de  $\mathcal{A}^{n-2}$

$$\mathcal{A}^{n-2} = P \mathcal{A}'^{n-2} P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1 + (-1)^n}{2} & \frac{1 - (-1)^n}{2} \\ \frac{1 - (-1)^n}{2} & \frac{1 + (-1)^n}{2} \end{pmatrix}.$$

3. Détermination du terme générale de la suite  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ .

$$\begin{pmatrix} u_n \\ u_{n-1} \end{pmatrix} = \mathcal{A}^{n-2} \begin{pmatrix} u_2 \\ u_1 \end{pmatrix} \implies u_n = 1.$$

**Exercice 3 ( 10 pts ).**

Soit  $\mathbb{R}_2[X]$  le  $\mathbb{R}$  – espace vectoriel des polynômes de degré au plus deux à coefficients dans  $\mathbb{R}$  à variable dans  $\mathbb{R}$ , et soit l'application linéaire  $f$  de  $\mathbb{R}_2[X]$  définie par

$$\forall \mathcal{P} \in \mathbb{R}_2[X] : f(\mathcal{P}) = \mathcal{Q},$$

tel que

$$\forall x \in \mathbb{R} : \mathcal{Q}(x) = (2 - x - x^2)\mathcal{P}(0) + (3x + x^2)\mathcal{P}^{(1)}(0) + \frac{1}{2}(x + 3x^2)\mathcal{P}^{(2)}(0).$$

1.0 pt

1.  $f$  représente un endomorphisme de  $\mathbb{R}_2[X]$  Car

$$\forall \mathcal{P} \in \mathbb{R}_2[X] : f(\mathcal{P}) \in \mathbb{R}_2[X].$$

1.0 pt

2. Détermination de  $\mathcal{A}$  la matrice associée à  $f$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_2[X]$ .

$$\mathcal{M}_{\{1,X,X^2\}}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

2.0 pt

3. La matrice  $\mathcal{A}$  est diagonalisable.

- (a) Le polynôme caractéristique de  $\mathcal{A}$ .

$$P_{\mathcal{A}}(\lambda) = \det(\mathcal{A} - \lambda I) = -(\lambda - 2)^2(\lambda - 4).$$

- (b) Les sous espaces caractéristiques de  $\mathcal{A}$ .

$$\mathbb{E}_2 = \text{Vect} \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle, \quad \mathbb{E}_4 = \text{Vect} \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

- (c) La conclusion.

- $P_{\mathcal{A}}$  est scindé.
  - $\dim \mathbb{E}_2 = 2 = \text{mul}(2), \dim \mathbb{E}_4 = 1 = \text{mul}(4)$ .
- En conclusion  $\mathcal{A}$  est diagonalisable.

1.0 pt

4. Déterminer la matrice réduite diagonale de  $\mathcal{A}$  et une matrice de passage correspondante.

$$\mathcal{A}' = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}, \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

1.0 pt

5. Détermination d'une base correspondante à la diagonalisation de  $f$ .

$$\{1 + X, 1 + X^2, X + X^2\}.$$

6. Résolution du système

$$\frac{d}{dt} \mathcal{Z}(t) = \mathcal{A} \mathcal{Z}(t).$$

1.0 pt

- (a) Résolution du système réduit.

$$\frac{d}{dt} Y = \mathcal{A}' Y \implies Y = \begin{pmatrix} c_1 e^{2t} \\ c_2 e^{2t} \\ c_3 e^{4t} \end{pmatrix}.$$

1.0 pt

- (b) Détermination de  $\mathcal{Z}(t)$ .

$$\mathcal{Z}(t) = P Y \implies \mathcal{Z}(t) = \begin{pmatrix} (c_1 + c_2) e^{2t} \\ c_1 e^{2t} + c_3 e^{4t} \\ c_2 e^{2t} + c_3 e^{4t} \end{pmatrix}.$$

7. On considère  $a(t)$ ,  $b(t)$  et  $c(t)$  trois fonctions inconnus dans  $C^1(\mathbb{R}; \mathbb{R})$  et on note par

$$\mathcal{P}(t, x) = a(t)x^2 + b(t)x + c(t),$$

On va déduire la solution de l'équation différentielle

$$\forall t, x \in \mathbb{R} : \quad \frac{\partial}{\partial t} \mathcal{P}(t, x) = f(\mathcal{P}(t, x)).$$

Dans la base canonique de  $\mathbb{R}_2[X]$  on a

$$\mathcal{M}_{\mathcal{B}}\left(\frac{\partial}{\partial t} \mathcal{P}(t, x)\right) = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f) \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\mathcal{P}(t, x))$$

donc

$$\frac{\partial}{\partial t} \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\mathcal{P}(t, x)) = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f) \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\mathcal{P}(t, x))$$

on a

$$\mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\mathcal{P}(t, x)) = \begin{pmatrix} c(t) \\ b(t) \\ a(t) \end{pmatrix},$$

on utilise la question précédent on en déduit que

$$\mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\mathcal{P}(t, x)) = \begin{pmatrix} c(t) \\ b(t) \\ a(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (c_1 + c_2)e^{2t} \\ c_1 e^{2t} + c_3 e^{4t} \\ c_2 e^{2t} + c_3 e^{4t} \end{pmatrix}.$$

donc

$$\mathcal{P}(t, x) = (c_2 e^{2t} + c_3 e^{4t}) x^2 + (c_1 e^{2t} + c_3 e^{4t}) x + (c_1 + c_2) e^{2t}.$$

R É P U B L I Q U E A L G É R I E N N E D É M O C R A T I Q U E E T P O P U L A I R E  
M I N I S T È R E D E L ' E N S E I G N E M E N T S U P É R I E U R E E T D E L A R E C H E R C H E S C I E N T I F I Q U E  
É C O L E P R É P A R A T O I R E E N S C I E N C E S E T T E C H N I Q U E S

T L M C E N

Département des Mathématiques

DEVOIR SURVEILLE DU DEUXIÈME SEMESTRE

Module: ALGÈBRE III

Responsable: M.HOUBAD

Date: 17 - 03 - 2015

Année: 2014 - 2015

Coefficient: 3

Durée: 2h00

**Exercice 1 ( 04 pts ).**

Soit  $\mathbb{E} = \mathbb{R}^3$  vu comme étant un  $\mathbb{R}$  - espace vectoriel et soit la forme quadratique  $\mathcal{Q}$  définie par

$$\forall X \in \mathbb{E} : \quad \mathcal{Q}(X) = x_1^2 - x_2^2 - x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 2x_2x_3.$$

1. Déterminer le cône isotrope de la forme quadratique  $\mathcal{Q}$ .
2. Déterminer un sous espace vectoriel isotrope de dimension deux.

**Exercice 2 ( 06 pts ).**

Soit  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  vu comme étant un  $\mathbb{R}$  - espace vectoriel et soit l'application définie par

$$\forall \mathcal{A} \in \mathbb{E} : \quad \mathcal{Q}(\mathcal{A}) = \det \mathcal{A}.$$

On donne la base canonique de  $\mathbb{E}$  définie par

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

1. Montrer que  $\mathcal{Q}$  représente une forme quadratique sur  $\mathbb{E}$  et déterminer  $\mathcal{S}$  la forme polaire associée à  $\mathcal{Q}$ .
2. Dédurre la matrice associée à la forme polaire  $\mathcal{S}$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
3. Soit le sous espace vectoriel  $\mathbb{F}$  de  $\mathbb{E}$  défini par

$$\mathbb{F} = \{ \mathcal{A} \in \mathbb{E} : \quad {}^t\mathcal{A} = -\mathcal{A} \},$$

déterminer l'orthogonale de  $\mathbb{F}$  par rapport à la forme quadratique  $\mathcal{Q}$ .

**Exercice 3 ( 10 pts ).**

Soit  $\mathbb{E} = \mathbb{R}_2[X]$  vu comme étant un  $\mathbb{R}$  - espace vectoriel, et soit l'application  $B$  définie par

$$\forall p, q \in \mathbb{E} : \quad B(p, q) = p(0)q^{(1)}(0) - p(1)q^{(1)}(1).$$

1. Montrer que  $B$  représente une forme bilinéaire.
2. Montrer que l'application définie par

$$\forall p \in \mathbb{E} : \quad \mathcal{Q}(p) = B(p, p),$$

représente une forme quadratique sur  $\mathbb{E}$ .

3. Déterminer la réduction de Sylvestre de la forme quadratique  $\mathcal{Q}$ .
4. Déterminer le cône isotrope de  $\mathcal{Q}$ .
5. Dans le cas où l'espace  $\mathbb{E}$  admet des sous espaces vectoriels isotrope déterminer l'un d'eux.
6. On utilisant la signature, vérifiée si la forme si la forme quadratique  $\mathcal{Q}$  est définie positive et si elle est dégénérée.
7. Déterminer une base orthogonale de l'espace  $\mathbb{E}$  par rapport à la forme quadratique  $\mathcal{Q}$ .

R É P U B L I Q U E A L G É R I E N N E D É M O C R A T I Q U E E T P O P U L A I R E  
 MINISTÈRE DE L' ENSEIGNEMENT SUPÉRIEURE ET DE LA RECHERCHE SCIENTIFIQUE  
 ÉCOLE PRÉPARATOIRE EN SCIENCES ET TECHNIQUES

T L M C E N

Département des Mathématiques

DEVOIR SURVEILLE DU DEUXIÈME SEMESTRE  
 SOLUTION ET BARÈME

Module: ALGÈBRE III

Responsable: M.HOUBAD

Date: 17 - 03 - 2015

Année: 2014 - 2015

Coefficient: 3

Durée: 2h00

**Exercice 1** ( 04 pts ).

Soit  $\mathbb{E} = \mathbb{R}^3$  vu comme étant un  $\mathbb{R}$  - espace vectoriel et soit la forme quadratique  $\mathcal{Q}$  définie par

$$\forall X \in \mathbb{E} : \quad \mathcal{Q}(X) = x_1^2 - x_2^2 - x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 2x_2x_3.$$

02 pts

1. Détermination du cône isotrope de la forme quadratique  $\mathcal{Q}$ .

On applique la réduction de Gauss à la forme quadratique  $\mathcal{Q}$  on a

$$\begin{aligned} \mathcal{Q}(X) &= x_1^2 - x_2^2 - x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 2x_2x_3 \\ &= x_1^2 + 2x_1(x_2 + x_3) - x_2^2 - x_3^2 - 2x_2x_3 \\ &= (x_1 + x_2 + x_3)^2 - 2x_2^2 - 2x_3^2 - 4x_2x_3 \\ &= (x_1 + x_2 + x_3)^2 - 2(x_2 + x_3)^2 \end{aligned}$$

donc

$$\begin{aligned} X \in \mathcal{I}(\mathcal{Q}) &\implies \mathcal{Q}(X) = 0 \\ &\implies (x_1 + x_2 + x_3)^2 - 2(x_2 + x_3)^2 = 0 \\ &\implies (x_1 + x_2 + x_3)^2 = 2(x_2 + x_3)^2 \\ &\implies x_1 + x_2 + x_3 = \pm\sqrt{2}(x_2 + x_3) \\ &\implies x_1 = \pm\sqrt{2}(x_2 + x_3) - x_2 - x_3 \\ &\implies x_1 = \begin{cases} (\sqrt{2} - 1)x_2 + (\sqrt{2} - 1)x_3 \\ \text{où} \\ -(\sqrt{2} + 1)x_2 - (\sqrt{2} + 1)x_3 \end{cases} \\ &\implies \begin{cases} X \in \text{Vect}\left\langle \begin{pmatrix} \sqrt{2} - 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \sqrt{2} - 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \\ \text{où} \\ X \in \text{Vect}\left\langle \begin{pmatrix} -\sqrt{2} - 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\sqrt{2} - 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \end{cases} \end{aligned}$$

donc

$$\mathcal{I}(\mathcal{Q}) = \text{Vect}\left\langle \begin{pmatrix} \sqrt{2} - 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \sqrt{2} - 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \cup \text{Vect}\left\langle \begin{pmatrix} -\sqrt{2} - 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\sqrt{2} - 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

02 pts

2. Détermination d'un sous espace vectoriel isotrope de dimension deux.  
On peut prendre par exemple

$$\mathbb{F} = \text{Vect} \left\langle \begin{pmatrix} \sqrt{2} - 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \sqrt{2} - 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

### Exercice 2 ( 06 pts ).

Soit  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  vu comme étant un  $\mathbb{R}$  - espace vectoriel et soit l'application définie par

$$\forall \mathcal{A} \in \mathbb{E} : \quad \mathcal{Q}(\mathcal{A}) = \det \mathcal{A}.$$

On donne la base canonique de  $\mathbb{E}$  définie par

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

1. On montre que  $\mathcal{Q}$  représente une forme quadratique sur  $\mathbb{E}$  et on détermine  $\mathcal{S}$  la forme polaire associée à  $\mathcal{Q}$ .

01 pt

- (a)  $\mathcal{Q}$  est quadratique  
Soit la matrice

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

le calcul fournit

$$\mathcal{Q}(\mathcal{A}) = \det \mathcal{A} = a d - b c.$$

ce qui est un polynôme homogène de degré deux en  $a, b, c$  et  $d$  donc  $\mathcal{Q}$  est une forme quadratique sur l'espace vectoriel  $\mathbb{E}$ .

01 pt

- (b) Détermination de la forme polaire associée.  
Soit les deux matrices

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \quad \mathcal{B} = \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix},$$

le calcul fournit

$$\begin{aligned} \mathcal{S}(\mathcal{A}, \mathcal{B}) &= \frac{1}{2} [\mathcal{Q}(\mathcal{A} + \mathcal{B}) - \mathcal{Q}(\mathcal{A}) - \mathcal{Q}(\mathcal{B})] \\ &= \frac{1}{2} [\det(\mathcal{A} + \mathcal{B}) - \det(\mathcal{A}) - \det(\mathcal{B})] \\ &= \frac{1}{2} a d' + \frac{1}{2} a' d - \frac{1}{2} b c' - \frac{1}{2} b' c. \end{aligned}$$

01 pt

2. La matrice associée à la forme polaire  $\mathcal{S}$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

$$\mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\mathcal{S}) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

03 pts

3. Déterminer l'orthogonale de  $\mathbb{F}$  par rapport à la forme quadratique  $\mathcal{Q}$  avec

$$\mathbb{F} = \{ \mathcal{A} \in \mathbb{E} : {}^t \mathcal{A} = -\mathcal{A} \}.$$

Soit la matrice

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix},$$

dans un premier temps on a

$$\begin{aligned}\mathcal{A} \in \mathbb{F} &\implies {}^t\mathcal{A} = -\mathcal{A} \\ &\implies a = -a, \quad b = -c, \quad d = -d \\ &\implies \mathcal{A} = \begin{pmatrix} 0 & b \\ -b & 0 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

et donc

$$\mathbb{F} = \text{Vect}\left\langle \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Soit la matrice

$$\mathcal{B} = \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix},$$

donc

$$\begin{aligned}\mathcal{B} \in \mathbb{F}^\perp &\iff \mathcal{B} \perp \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \\ &\iff \mathcal{S}\left(\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \mathcal{B}\right) = 0 \\ &\iff -\frac{1}{2}c' + \frac{1}{2}d' = 0 \\ &\iff c' = d' \\ &\iff \mathcal{B} = \begin{pmatrix} a' & b' \\ d' & d' \end{pmatrix}\end{aligned}$$

finalement

$$\mathbb{F}^\perp = \text{Vect}\left\langle \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

### Exercice 3 ( 10 pts ).

Soit  $\mathbb{E} = \mathbb{R}_2[X]$  vu comme étant un  $\mathbb{R}$  - espace vectoriel, et soit l'application  $B$  définie par

$$\forall p, q \in \mathbb{E} : \quad B(p, q) = p(0)q^{(1)}(0) - p(1)q^{(1)}(1).$$

01 pt

1. On montre que  $B$  représente une forme bilinéaire.  
Il suffit de montrer que

$$\begin{aligned}\forall p_1, p_2, q \in \mathbb{E}, \quad \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R} : \quad B(\lambda p_1 + \mu p_2, q) &= \lambda B(p_1, q) + \mu B(p_2, q), \\ \forall p, q \in \mathbb{E} : \quad B(p, q) &= B(q, p).\end{aligned}$$

02 pts

2. On montre que l'application  $\mathcal{Q}$  représente une forme quadratique sur  $\mathbb{E}$  tel que

$$\forall p \in \mathbb{E} : \quad \mathcal{Q}(p) = B(p, p),$$

La forme suivante

$$\mathcal{S}(p, q) = \frac{1}{2} [\mathcal{Q}(p+q) - \mathcal{Q}(p) - \mathcal{Q}(q)] = \frac{B(p, q) + B(q, p)}{2}.$$

est bilinéaire symétrique donc  $\mathcal{Q}$  est une forme quadratique.

02 pts

3. Détermination de la réduction de Sylvestre de la forme quadratique  $\mathcal{Q}$ .  
on a

$$\mathcal{Q}(p) = p(0)p^{(1)}(0) - p(1)p^{(1)}(1).$$

on pose

$$p(x) = ax^2 + bx + c$$

donc

$$\begin{aligned}
 \mathcal{Q}(p) &= -2a^2 - b^2 - 3ab - 2ac \\
 &= -\left[b^2 + 2b\left(\frac{3}{2}a\right)\right] - 2a^2 - 2ac \\
 &= -\left(b + \frac{3}{2}a\right)^2 + \frac{9}{4}a^2 - 2a^2 - 2ac \\
 &= -\left(b + \frac{3}{2}a\right)^2 + \frac{1}{4}a^2 - 2ac \\
 &= -\left(b + \frac{3}{2}a\right)^2 + \frac{1}{4}[a^2 - 2a(4c)] \\
 &= -\left(b + \frac{3}{2}a\right)^2 + \frac{1}{4}[(a - 4c)^2 - 16c^2] \\
 &= -\left(b + \frac{3}{2}a\right)^2 + \frac{1}{4}(a - 4c)^2 - 4c^2 \\
 &= \left(\frac{1}{2}a - 2c\right)^2 - \left(b + \frac{3}{2}a\right)^2 - (2c)^2 \\
 &= a'^2 - b'^2 - c'^2
 \end{aligned}$$

tel que

$$\begin{cases} a' = \frac{1}{2}a - 2c \\ b' = b + \frac{3}{2}a \\ c' = 2c \end{cases}$$

01 pt

4. Détermination du cône isotrope de  $\mathcal{Q}$ .

$$\begin{aligned}
 p \in \mathcal{I}(\mathcal{Q}) &\implies \mathcal{Q}(p) = 0 \\
 &\implies -2a^2 - b^2 - 3ab - 2ac = 0 \\
 &\implies 2ac = -2a^2 - b^2 - 3ab
 \end{aligned}$$

$$\implies \begin{cases} c = -2a - \frac{b^2}{a} - 3b & \text{if } a \neq 0 \\ b = 0, \quad c \in \mathbb{R} & \text{if } a = 0 \end{cases}$$

$$\implies \begin{cases} p(x) = ax^2 + bx - 2a - \frac{b^2}{a} - 3b & \text{if } a \neq 0 \\ p(x) = c & \text{if } a = 0 \end{cases}$$

donc

$$\mathcal{I}(\mathcal{Q}) = \left\{ p \in \mathbb{E} : p(x) = ax^2 + bx - 2a - \frac{b^2}{a} - 3b, \quad a \neq 0 \right\} \bigcup \text{Vect}\langle 1 \rangle.$$

01 pt

5. Dans le cas où l'espace  $\mathbb{E}$  admet des sous espaces vectoriels isotrope déterminer l'un d'eux.

Vu que  $\mathcal{I}(\mathcal{Q}) \neq \{0\}$  donc  $\mathbb{E}$  admet des sous espaces vectoriels isotropes, un exemple de l'un d'eux est

$$\mathbb{F} = \text{Vect}\langle 1 \rangle.$$

01 pt

6. On utilisant la signature, on vérifier si la forme si la forme quadratique  $\mathcal{Q}$  est définie positive et si elle est dégénérée.

La signature de  $\mathcal{Q}$  vaut  $(1, 2)$  donc  $\mathcal{Q}$  elle n'est pas définie positive et elle est non dégénérée.

7. Détermination d'une base orthogonale de l'espace  $\mathbb{E}$  par rapport à la forme quadratique  $\mathcal{Q}$ .  
On a

$$\begin{cases} a' &= \frac{1}{2}a - 2c \\ b' &= b + \frac{3}{2}a \\ c' &= 2c \end{cases} \implies \begin{pmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1/2 & 0 & -2 \\ 3/2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}}_{\mathcal{A}} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

ce qui donne que la matrice de passage est définie par

$$P = \mathcal{A}^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 3 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1/2 \end{pmatrix}$$

et donc la base

$$\mathcal{B} = \left\{ 2x^2 + 3x, x, 2x^2 + 3x + \frac{1}{2} \right\},$$

est une base orthogonale de  $\mathbb{E}$  par rapport à la forme quadratique  $\mathcal{Q}$ .