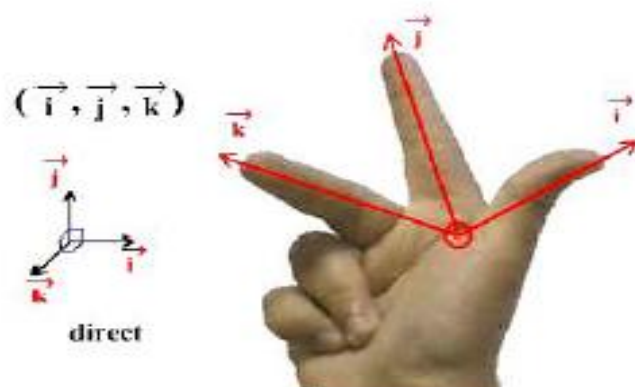


1^{ERE} ANNEE LMD-M ET MI
COURS DE MECANIQUE
DU POINT MATERIEL

Chapitre II : Analyse vectorielle

Préparé par : Mme Hadjou Belaid Zakia



Chapitre II : Analyse vectorielle

1. Introduction

En physique, on utilise deux types de grandeurs : les grandeurs scalaires et les grandeurs vectorielles :

- Grandeur scalaire *المقدار السلمي*: définie par un nombre (un scalaire) et une unité appropriée comme : le volume, la masse, la température, le temps ...
- Grandeur vectorielle *المقدار الشعاعي*: c'est une quantité définie par un scalaire, une unité et une direction comme : Le vecteur de déplacement, la vitesse \vec{v} , le poids \vec{p} , le champ électrique ...

2. Définition d'un vecteur

Un vecteur (شعاع) est un segment de droite orienté qui a les caractères suivants :

- Origine (المبدأ) : représente le point d'application « A »
- Support (الحامل) : la droite qui porte le vecteur (Δ)
- Direction (الاتجاه) : c'est le sens du vecteur (de A vers B)
- Le module (الطويلة) : il donne la valeur algébrique du vecteur \vec{AB} notée :

$$\|\vec{AB}\| = |\vec{AB}| = AB$$

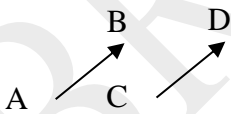
3. Propriétés

Vecteur libre : l'origine n'est pas fixe

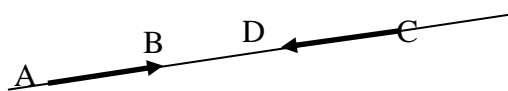
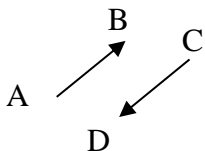
Vecteur glissant: le support est fixe par contre l'origine n'est pas fixe

Vecteur lié : l'origine est fixe

Vecteurs égaux : s'ils ont la même direction, le même support ou des supports parallèles et le même module.



Vecteurs opposés : s'ils le même support ou des supports parallèles, le même module mais le sens (la direction) est opposés.

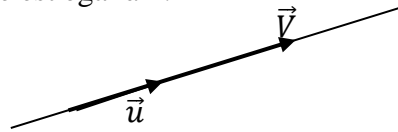


Chapitre II : Analyse vectorielle

4. Vecteur unitaire شعاع الوحدة:

Un vecteur est dit unitaire si son module est égal à 1.

On écrit : $|\vec{u}|=1$ et $\vec{V} = |\vec{V}| \vec{u}$



5. Mesure algébrique :

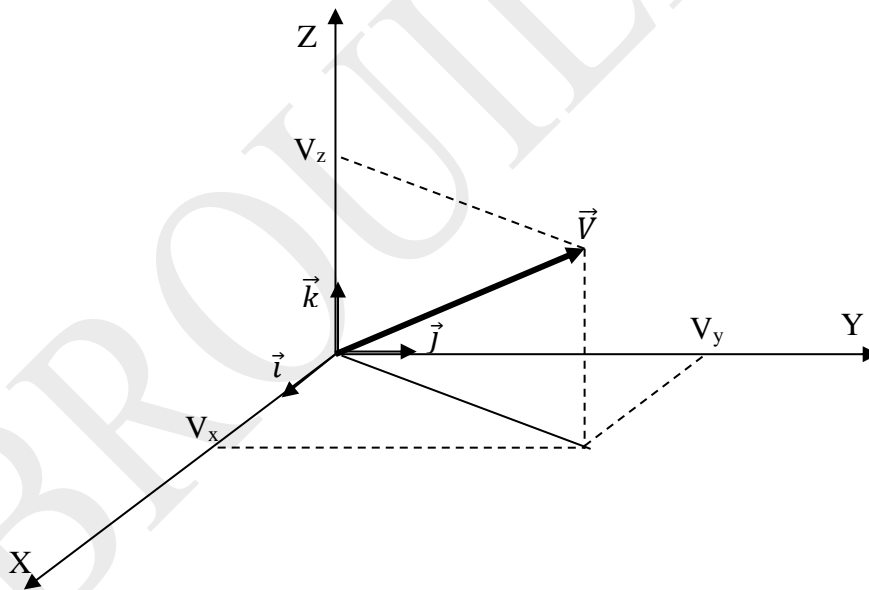
Soit un axe (Δ) portant les points O et A. O est l'origine, l'abscisse du point A est la mesure algébrique du vecteur \overrightarrow{OA} .



6. Composantes d'un vecteur : مركبات شعاع

Les coordonnées d'un vecteur dans l'espace, représenté dans un repère de base orthonormé $R(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ sont : V_x, V_y et V_z tel que :

$$\vec{V} = V_x \vec{i} + V_y \vec{j} + V_z \vec{k}$$



Le module du vecteur \vec{V} est : $V = \sqrt{V_x^2 + V_y^2 + V_z^2}$

En coordonnées cartésienne un vecteur s'écrit par:

$$\vec{V} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} \Rightarrow V = \|\vec{V}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

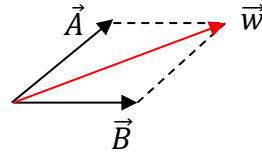
Chapitre II : Analyse vectorielle

7. Opérations élémentaires sur les vecteurs

7.1. Addition vectorielle

La somme de deux vecteurs \vec{A} et \vec{B} est \vec{w} , obtenue en utilisant le parallélogramme :

$$\vec{A} + \vec{B} = \vec{w}$$

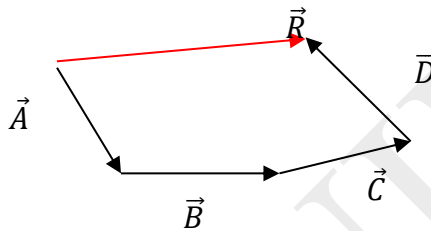


Soit deux vecteurs \vec{A} et \vec{B} , $\vec{A} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ et $\vec{B} = x'\vec{i} + y'\vec{j} + z'\vec{k}$

$\vec{A} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $\vec{B} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ donc $\vec{A} + \vec{B} = \vec{w} = (x + x')\vec{i} + (y + y')\vec{j} + (z + z')\vec{k}$

Remarque :

1. Pour plusieurs vecteurs : $\vec{A} + \vec{B} + \vec{C} + \vec{D} = \vec{R}$



2. Propriétés :

$$\vec{A} + \vec{B} = \vec{B} + \vec{A}, \quad (\vec{A} + \vec{B}) + \vec{C} = \vec{A} + (\vec{B} + \vec{C}), \quad \vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B})$$

3. Relation de Charles :

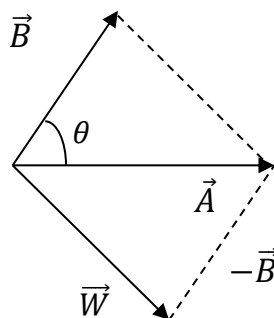
Soit les trois points A, B et C, on a : $\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$

7.2. La soustraction de deux vecteurs

C'est une opération anticommutative tel que : $\vec{W} = \vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B})$

Soit deux vecteurs \vec{A} et \vec{B} , $\vec{A} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ et $\vec{B} = x'\vec{i} + y'\vec{j} + z'\vec{k}$

$\vec{A} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $\vec{B} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ donc $\vec{A} - \vec{B} = \vec{w} = (x - x')\vec{i} + (y - y')\vec{j} + (z - z')\vec{k}$



Chapitre II : Analyse vectorielle

7.3. Produit d'un vecteur par un scalaire

Le produit d'un vecteur \vec{v} par un scalaire α est le vecteur $\alpha\vec{v}$, ce vecteur a le même support que \vec{v} .

Les deux vecteurs (\vec{v} et $\alpha\vec{v}$) ont le même sens si $\alpha > 0$ et ils sont des supports opposés si $\alpha < 0$.

$$\alpha\vec{v} = \alpha \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \alpha x \vec{i} + \alpha y \vec{j} + \alpha z \vec{k}$$

Remarques : $|\alpha\vec{v}| = |\alpha||\vec{v}|$, $\alpha(\vec{u} + \vec{v}) = \alpha\vec{u} + \alpha\vec{v}$ et $(\alpha + \beta)\vec{u} = \alpha\vec{u} + \beta\vec{u}$

8. Produits

8.1. Produit scalaire الجداء السلمي

Soit deux vecteurs \vec{A} et \vec{B} faisant entre eux un angle θ , le produit scalaire $\vec{A} \cdot \vec{B} = m$ avec m est **un scalaire** tel que :

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = m = |\vec{A}| \cdot |\vec{B}| \cos(\widehat{\vec{A}, \vec{B}})$$

avec $\widehat{(\vec{A}, \vec{B})} = \theta$

Remarque : les propriétés du produit scalaire sont :

- Le produit scalaire est commutatif $\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}$
- le produit scalaire est non associatif $\vec{V}_1 \cdot (\vec{V}_2 \cdot \vec{V}_3)$, n'existe pas, car le résultat serait un vecteur.
- le produit scalaire est distributif.
- $\vec{A} \cdot \vec{B} = 0$ lorsque les deux vecteurs sont perpendiculaires ($\vec{A} \perp \vec{B}$).
- Si $\vec{A} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $\vec{B} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ alors $\vec{A} \cdot \vec{B} = x \cdot x' + y \cdot y' + z \cdot z' = \text{un scalaire}$

8.2. Produit vectoriel الجداء الشعاعي

Le produit vectoriel de deux vecteurs \vec{A} et \vec{B} est un vecteur \vec{C} et s'écrit par :

$$\vec{C} = \vec{A} \wedge \vec{B}$$

Pour calculer le produit vectoriel de deux vecteurs $\vec{A} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $\vec{B} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ on aura :

$$\vec{A} \wedge \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x & y & z \\ x' & y' & z' \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} y & z \\ y' & z' \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} x & z \\ x' & z' \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} x & y \\ x' & y' \end{vmatrix} = \vec{C} = \text{un vecteur}$$

Chapitre II : Analyse vectorielle

$$\vec{A} \wedge \vec{B} = \vec{i}(yz' - zy') - \vec{j}(xz' - zx') + \vec{k}(xy' - yx') = \vec{C}$$

Donc le module du produit vectoriel peut être donné par une autre méthode tel que :

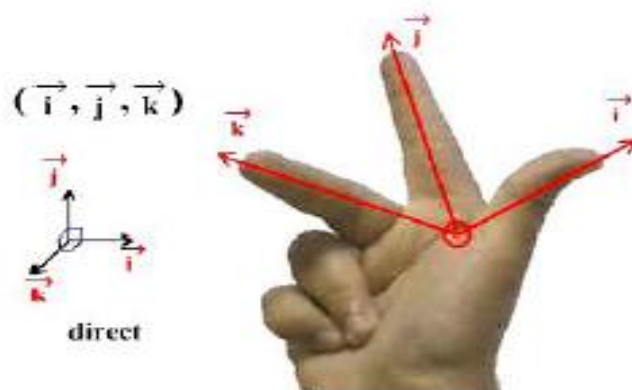
$$W = \sqrt{(yz' - zy')^2 + (xz' - zx')^2 + (xy' - yx')^2}$$

Les caractéristiques du vecteur \vec{C} :

Le support : \vec{C} est perpendiculaire au plan formé par les deux vecteurs \vec{A} et \vec{B} .

Le sens : les trois vecteurs \vec{A} , \vec{B} et \vec{C} forment un trièdre direct.

Le sens est donné par la règle des trois doigts de la main droite.



Le module : $|\vec{C}| = |\vec{A}| \cdot |\vec{B}| \sin(\vec{A}, \vec{B})$

Le module du produit vectoriel correspond à l'aire (la surface مساحة) du parallélogramme (متوازي الاضلاع) formé par les deux vecteurs \vec{A} et \vec{B} .

Exemple :

Dans une base orthonormée des coordonnées cartésiennes $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$:

$$\vec{i} \wedge \vec{j} = \vec{k}, \vec{j} \wedge \vec{k} = \vec{i} \text{ et } \vec{k} \wedge \vec{i} = \vec{j} \text{ Par contre } \vec{i} \wedge \vec{k} = -\vec{j}$$

Remarques : Les propriétés du produit vectoriel sont :

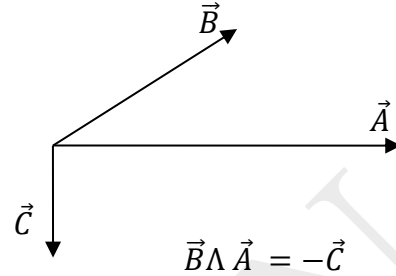
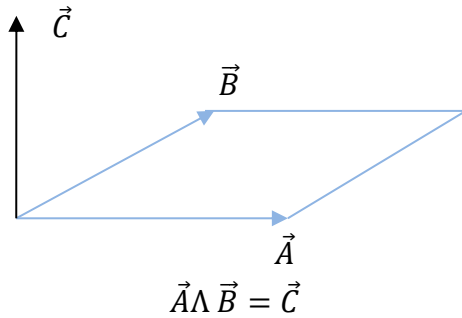
- Le produit vectoriel n'est pas commutatif (Anticommutatif).
- Non associatif : $\vec{V}_1 \wedge (\vec{V}_2 \wedge \vec{V}_3) \neq (\vec{V}_1 \wedge \vec{V}_2) \wedge \vec{V}_3$.
- Distributif par rapport à la somme vectorielle : $\vec{A} \wedge (\vec{B}_1 + \vec{B}_2) = \vec{A} \wedge \vec{B}_1 + \vec{A} \wedge \vec{B}_2$

Mais :

Chapitre II : Analyse vectorielle

$$\vec{V}_1 \wedge (\vec{V}_2 + \vec{V}_3) \neq (\vec{V}_1 \wedge \vec{V}_2) + (\vec{V}_1 \wedge \vec{V}_3)$$

- $\vec{A} \wedge \vec{B} = -\vec{B} \wedge \vec{A}$ car $\sin(\vec{A}, \vec{B}) = -\sin(\vec{B}, \vec{A})$



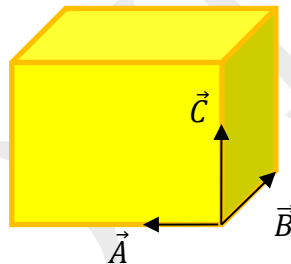
- $\vec{A} \wedge \vec{B} = \vec{0}$ lorsque les deux vecteurs sont parallèles ($\vec{A} \parallel \vec{B}$)

8.3. Produit mixte

On appelle produit mixte de trois vecteurs \vec{A} , \vec{B} et \vec{C} une quantité scalaire m tel que :

$$m = (\vec{A} \wedge \vec{B}) \cdot \vec{C}$$

Avec m représente le volume du parallélépipède (حجم متوازي المستطيلات) construit par les trois vecteurs :



Remarques : Le produit mixte est commutatif, $(\vec{A} \wedge \vec{B}) \cdot \vec{C} = \vec{A} \cdot (\vec{B} \wedge \vec{C}) = (\vec{C} \wedge \vec{A}) \cdot \vec{B}$

9. Dérivé d'un vecteur

Soit le vecteur $\vec{A} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ qui varie en fonction du temps :

Sa première dérivé par rapport au temps est :

$$\vec{A}' = \frac{d\vec{A}}{dt} = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j} + \frac{dz}{dt}\vec{k}$$

La deuxième dérivée est :

$$\vec{A}'' = \frac{d^2\vec{A}}{dt^2} = \frac{d^2x}{dt^2}\vec{i} + \frac{d^2y}{dt^2}\vec{j} + \frac{d^2z}{dt^2}\vec{k}$$

Chapitre II : Analyse vectorielle

Remarques :

- Dérivée d'un produit scalaire $(\vec{A} \cdot \vec{B})' = \vec{A}' \cdot \vec{B} + \vec{A} \cdot \vec{B}'$
- Si \vec{B} est constant $(\vec{A} \cdot \vec{B})' = \vec{A}' \cdot \vec{B}$
- $(\vec{A}^2)' = 0$ car $(\vec{A}^2)' = 2\vec{A}' \cdot \vec{A} = 0$
- Le vecteur dérivé est perpendiculaire au vecteur.
- Un vecteur s'écrit $\vec{A} = |\vec{A}|\vec{u} = A\vec{u}$, si \vec{u} est un vecteur variable alors $\vec{A}' = A'\vec{u} + A\vec{u}'$

References

1. C. J. Papachristou, Hellenic Naval Academy, Introduction to Mechanics of Particles and Systems. (ResearchGat, 2020).
2. A.I. Borisenko, I.E. Tarapov, *Vector and Tensor Analysis with Applications* (Dover, 1979).
3. M.D. Greenberg, *Advanced Engineering Mathematics*, 2nd Edition (Prentice-Hall, 1998).