

Examen Final

On donne :

```

\begin{document}
\documentclass[11pt,a4paper]{report}
\usepackage[utf8]{inputenc}
\usepackage{amssymb}
\usepackage[english,main=french]{babel}
\usepackage[a4paper]{geometry}
\usepackage{amsmath,amsthm,amsopn,amstext,amscd,amsfonts,amssymb,latexsym,enumerate,gra}
\geometry{vmargin=1cm,hmargin=1cm}
\thispagestyle{empty}
\def\Sum{\displaystyle\sum}
\newtheorem{Theorem}{Theorem}[section]
\newtheorem{Remark}[Theorem]{Remarque}
\newenvironment{Dem}{\noindent{\bf D}émonstration}{\rule{2mm}{2mm}\medskip}
...
\end{document}
    
```

Reproduire ce qui est encadré ci-dessous (attention à la mise en forme)

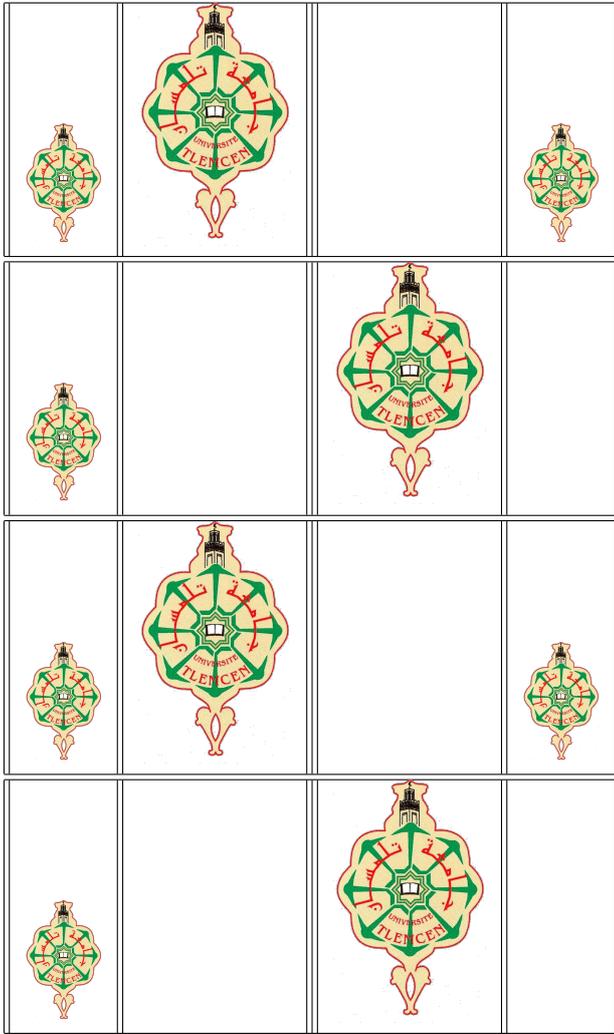
Résoudre ce qui suit :

$$\begin{cases}
 u_t = \Delta u + v^q + f & \text{in } \Omega_T, \\
 v_t = \Delta v + |\nabla u|^p + g & \text{in } \Omega_T, \\
 u = v = 0 & \text{on } \Gamma_T, \\
 u(x, 0) = 0 & \text{in } \Omega, \\
 v(x, 0) = 0 & \text{in } \Omega, \\
 u, v \geq 0 & \text{in } \Omega_T.
 \end{cases} \tag{1}$$

On peut vérifier que, pour tout $(S, I) \in D \cap (D(A) \times D(A))$

$$\begin{aligned}
 \mathcal{I}_m(v) &= \frac{1}{2} \|v\|_{H_0^s(\Omega)}^2 - \frac{\mu}{2} \int_{\Omega} \frac{|v|^2}{|x|^{2s}} + \frac{1}{m} \|v\|_m^m - \frac{\lambda}{p} \|v\|_p^p \\
 &\leq \frac{1}{2} \liminf_{k \rightarrow +\infty} \|v_k\|_{H_0^s(\Omega)}^2 - \frac{\mu}{2} \liminf_{k \rightarrow +\infty} \int_{\Omega} \frac{|v_k|^2}{|x|^{2s}} + \frac{1}{m} \liminf_{k \rightarrow +\infty} \|v_k\|_m^m - \frac{\lambda}{p} \lim_{k \rightarrow +\infty} \|v_k\|_p^p \\
 &\leq \liminf_{k \rightarrow +\infty} \left(\frac{1}{2} \|v_k\|_{H_0^s(\Omega)}^2 - \frac{\mu}{2} \int_{\Omega} \frac{|v_k|^2}{|x|^{2s}} + \frac{1}{m} \|v_k\|_m^m - \frac{\lambda}{p} \|v_k\|_p^p \right) \\
 &= \liminf_{k \rightarrow +\infty} \mathcal{I}_m(v_k)
 \end{aligned}$$

Exercice 01.



Exemple des images dans un Tableau

Le logiciel \LaTeX présente

1. *des avantages* :
 - (a) il est gratuit ;
 - (b) il est libre ;
 - (c) il existe sous
 - i. Linux ;
 - ii. Mac ;
 - iii. **Windows** ;
 Avec plusieurs éditeurs :
 - TeXstudio
 - WinEdt
 - etc.
2. *des inconvénients* :
 - + je ne vois pas ;
 - + et vous ?

Matrices

$$\left(\begin{array}{cc} a & b \\ c & d \end{array} \right) \quad \left| \quad \left(\begin{array}{cc} a & b \\ c & d \end{array} \right)$$

Exercice 02.

Theorem 0.0.1. (*Inégalité de Hardy*)

Soit $1 < p < N$, si $u \in W^{1,p}(\mathbb{R}^n)$:

— $\frac{u}{|x|} \in L^p(\mathbb{R}^N)$

— *L'inégalité de Hardy*

$$\int_{\mathbb{R}^N} \frac{|u|^p}{|x|^p} dx \leq C_{N,p} \int_{\mathbb{R}^N} |\nabla u|^p dx, \quad \text{avec} \quad C_{N,p} = \left(\frac{p}{N-p} \right)^p \quad (2)$$

Theorem 0.0.2. (*Rellich-Kondrachov*)

Soit Ω un domaine borné de classe C^1 , on a les injections compactes suivantes :

— Si $p < N$, alors $W^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega) \forall q \in [1, p^*[$ avec $\frac{1}{p^*} = \frac{1}{p} - \frac{1}{N}$.

— Si $p = N$, alors $W^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow L^q(\Omega) \forall q \in [1, +\infty[$.

— Si $p > N$, alors $W^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow C(\overline{\Omega})$.

Remarque 0.0.3. Les injections précédentes sont vraies pour $W_0^{1,p}(\Omega)$ seulement si Ω est borné. On peut utiliser les injections pour résoudre (1).