#### Examen final de Géométrie 07 Juin 2022- Durée 1h 30mn

## Exercice 1 (5 pts)

Calculer la courbure de la courbe paramétrée  $\alpha: ]0,\pi[ \longrightarrow \mathbb{R}^2$  définie en coordonnées cartésiennes par :

$$\alpha(t) = \left(R\left(\ln\left(\tan\left(\frac{t}{2}\right)\right) + \cos(t)\right), R\sin(t)\right)$$

où R est un réel strictement positif donné.

## Exercice 2 (7 pts)

Soit S l'ensemble des points de  $\mathbb{R}^3$  dont les coordonnées (x,y,z) vérifient :

$$\begin{cases} (x,z) \neq (0,0) \\ xy - z^3 = 0 \end{cases}$$

- 1. Donner un paramétrage de S.
- 2. Déterminer une base de l'espace tangent à la surface S en A(1,8,2).
- 3. Calculer un vecteur normal à la surface S en A(1,8,2).
- 4. Le vecteur V=(7,-18,3) appartient-il au plan tangent à S en A(1,8,2)?
- 5. Calculer, en un point p de la surface S, la première forme fondamentale.

# Exercice 3 (8 pts)

Soit H le paraboloïde hyperbolique paramétré par  $f:\mathbb{R}^2\longrightarrow\mathbb{R}^3$  définie par :

$$f(u,v) = (a(u+v), b(u-v), uv)$$

où a et b sont des réels non nuls.

- 1. Déterminer les points réguliers de H.
- 2. Déterminer une équation cartésienne du plan tangent en un point régulier p de H.
- 3. On pose a=b=1, calculer la courbure de Gauss de la surface H en un point régulier p.

## Épreuve finale de Géométrie 07 Mai 2022 Le Corrigé

#### Exercice 1 (5 pts)

On donne la courbe plane paramétrée par

$$\alpha(t) = \left(R\left(\ln\left(\tan\left(\frac{t}{2}\right)\right) + \cos(t)\right), R\sin(t)\right)$$

avec  $t \in ]0, \pi[$ .

Calculer la courbure de  $\alpha$ .

 $\alpha$  est bien de classe  $C^2$  sur  $]0,\pi[$  dont la courbure est donnée par

$$\kappa(t) = \frac{\left| \det(\alpha'(t), \alpha''(t)) \right|}{\left\| \alpha'(t) \right\|^3}$$

or 
$$\alpha'(t) = R\left(\frac{1}{\sin(t)} - \sin(t), \cos(t)\right)$$
 (1pt) et  $\alpha''(t) = R\left(-\frac{\cos(t)}{\sin^2(t)} - \cos(t), -\sin(t)\right)$  (1pt)

Ce qui donne

$$\det(\alpha'(t), \alpha''(t)) = R^2 \left(\frac{\cos(t)}{\sin(t)}\right)^2 \quad \text{(1pt)}$$

d'autre part  $\|\alpha'(t)\|^3 = R^3 \frac{|\cos(t)|^3}{\sin(t)}$  (comme  $t \in ]0,\pi]$ , alors  $\sin t > 0$  ) (1pt). Par conséquent

$$\kappa(t) = \frac{1}{R} |\tan(t)|$$
 (1pt)

#### Exercice 2 (7 pts)

Soit S l'ensemble des points de  $\mathbb{R}^3$  dont les coordonnées (x,y,z) vérifient :

$$\begin{cases} (x,z) \neq (0,0) \\ xy - z^3 = 0 \end{cases}$$

1. Donner un paramétrage de S. (1pt)

Considérons la nappe paramétrée  $\varphi: \mathbb{R}^* \times \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^3$  définie par

$$\varphi(u,v) = (u, \frac{v^3}{u}, v)$$

Le support de  $\varphi$  est contenu dans S . Réciproquement, soit M un point de coordonnées (x,y,z) de S. Comme  $x \neq 0$ ,  $M = \varphi(x,z)$  et le support de  $\varphi$  est exactement S.

2. Déterminer une base de l'espace tangent à la surface S en A(1,8,2). Calculons les dérivées partielles de  $\varphi$ .

$$\varphi_u = \left(1, -\frac{v^3}{u^2}, 0\right)$$
 (0.5pt) et  $\varphi_v = \left(0, \frac{3v^2}{u}, 1\right)$  (0.5pt)

Le point A est obtenu au point de paramètre (u,v)=(1,2). Donc  $\varphi_u(1,2)=(1,-8,0)$  et  $\varphi_v(1,2)=(0,12,1)$ . Ces deux vecteurs forment une base du plan tangent  $T_AS$  à S au point de paramètre (u,v)=(1,2) (1pt).

3. Calculer un vecteur normal à la surface S en A(1,8,2).

On a 
$$N(u,v) = \varphi_u \wedge \varphi_v = \left(-\frac{v^3}{u^2}, -1, 3\frac{v^2}{u}\right)$$
 (1pt). D'où  $N(1,2) = (-8, -1, 12)$  (0.5pt).

- 4. Le vecteur V = (7, -18, 3) appartient-il au plan tangent à S en A(1, 8, 2) ? On a  $N.V = -56 + 18 + 36 = -2 \neq 0$ . Donc  $V \notin T_AS$  (0.5pt).
- 5. Calculer, en un point p de la surface S, la première forme fondamentale. Soit  $p = \varphi(u, v) \in S$ , le plan tangent au point p est engendré par  $\{\varphi_u, \varphi_v\}$  où

$$\varphi_u = \left(1, -\frac{v^3}{u^2}, 0\right)$$
 et  $\varphi_v = \left(0, \frac{3v^2}{u}, 1\right)$ 

La première forme fondamentale  $I_p$  de S est définie par la matrice symétrique  $\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$ .

On calcule  $E = \varphi_u \cdot \varphi_u = 1 + \frac{v^6}{v^4}$ ,  $F = \varphi_u \cdot \varphi_v = -3\frac{v^5}{v^3}$  et  $G = \varphi_v \cdot \varphi_v = 1 + 9\frac{v^4}{v^2}$  (1.5pt). Donc

$$I_p = \begin{pmatrix} 1 + \frac{v^6}{u_4^4} & -3\frac{v^5}{u^3} \\ -3\frac{v^5}{u^3} & 1 + 9\frac{v^4}{u^2} \end{pmatrix}$$
 (0.5pt)

#### Exercice 3 (8 pts)

Soit H le paraboloïde hyperbolique paramétré par  $f:\mathbb{R}^2\longrightarrow\mathbb{R}^3$  définie par :

$$f(u,v) = (a(u+v), b(u-v), uv)$$

où a et b sont des réels non nuls.

1. Déterminer les points réguliers de H. Calculons les dérivées partielles de f

$$f_u = (a, b, v)$$
 et  $f_v = (a, -b, u)$  (0.5pt)

ainsi que leurs produit vectoriel  $f_u \wedge f_v = (b(u+v), -a(u-v), -2ab)$  (0.5pt). Comme  $ab \neq 0$ , ce vecteur  $f_u \wedge f_v$  ne peut pas s'annuler. Tout les points de H sont, donc, réguliers.

2. Déterminer une équation cartésienne du plan tangent en un point régulier p de H. Le plan tangent à H au point p est engendré par les vecteurs  $f_u$  et  $f_v$ , c'est l'ensemble des points m=(x,y,z) de  $\mathbb{R}^3$  tels que le vecteur  $\overrightarrow{pm}$  soit colinéaire à  $f_u$  et  $f_v$ . C-à-d, ils existent deux réels  $\alpha$  et  $\beta$  tels que  $\overrightarrow{pm} = \alpha f_u + \beta f_v$  (0.5pt). Ce qui donne

(0.75pt) 
$$\begin{cases} x - a(u+v) = (\alpha + \beta)a & ...(1) \\ y - b(u-v) = (\alpha - \beta)b & ...(2) \\ z - uv = \alpha u + \beta v & ...(3) \end{cases}$$

La première équation nous donne ;  $\beta = \frac{x}{a} - u - v - \alpha$ . On remplace dans la deuxième, on obtient  $\alpha = \frac{x}{2a} + \frac{y}{2b} - u. \text{ En suite (2) implique; } \beta = \frac{x}{2a} - \frac{y}{2b} - v.$  Finalement, le report de  $\alpha$  et  $\beta$  dans (3) nous donne l'équation cartésienne du plan tangent en p:

$$\frac{1}{2a}(u+v)x - \frac{1}{2b}(u-v)y - z - uv = 0$$
 (0.75pt)

3. On pose a=b=1, calculer la courbure de Gauss de la surface H en un point régulier p. La première forme fondamentale  $I_p$  de H est définie par la matrice symétrique  $\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$ . On a  $f_u=(1,1,v)$  et  $f_v=(1,-1,u)$ . D'où  $E=2+v^2$ , F=uv et  $G=2+u^2$ . Donc

$$I_p = \left( egin{array}{cc} 2+v^2 & uv \\ uv & 2+u^2 \end{array} 
ight)$$
 (0.75pt)

de déterminant :  $\det I_p = 4 + 2u^2 + 2v^2$ . Le vecteur normal unitaire est donné par

$$N_p(u, v) = \frac{f_u(u, v) \land f_v(u, v)}{\|f_u(u, v) \land f_v(u, v)\|}$$

En reprenant les formules ci-dessus, on a :  $f_u \wedge f_v = (u+v, -u+v, -2)$ , de norme

$$||f_u \wedge f_v|| = \sqrt{4 + 2u^2 + 2v^2}$$

donc

$$N_p = \frac{1}{\sqrt{4 + 2u^2 + 2v^2}} (u + v, v - u, -2)$$
 (0.5pt)

Calculons en suite :

$$f_{uu} = (0,0,0), f_{uv} = (0,0,1)$$
 et  $f_{vv} = (0,0,0)$  (0.75pt)

La deuxième forme fondamentale :

$$l = f_{uu}.N_p = 0, \quad m = f_{uv}.N_p = \frac{-2}{\sqrt{4 + 2u^2 + 2v^2}}, \quad q = f_{vv}.N_p = 0.$$
 (0.75pt)

d'où

$$II_p = \begin{pmatrix} 0 & \frac{-2}{\sqrt{4 + 2u^2 + 2v^2}} \\ \frac{-2}{\sqrt{4 + 2u^2 + 2v^2}} & 0 \end{pmatrix}$$

La matrice associée à l'opérateur de forme est  $S_p = I_p^{-1} I I_p$ . Ce qui donne

$$S_p = \frac{1}{4 + 2u^2 + 2v^2} \begin{pmatrix} 2 + u^2 & -uv \\ -uv & 2 + v^2 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{4 + 2u^2 + 2v^2}} \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}$$
 (0.5pt)

Par suite

$$S_p = \frac{1}{(4+2u^2+2v^2)^{\frac{3}{2}}} \begin{pmatrix} 2uv & -4-2u^2 \\ -4-2v^2 & 2uv \end{pmatrix}$$
 (0.5pt)

La courbure de Gauss est donnée par

$$K = \det S_p = \frac{4u^2v^2 - (4 + 2u^2)(4 + 2v^2)}{(4 + 2u^2 + 2v^2)^3}$$
 (0.5pt)

Ou encore

$$K = \frac{-1}{(2+u^2+v^2)^2}$$
 (0.25pt)