



Les calculatrices et les téléphones portables sont interdits.

Exercice 1 : On considère le système $Ax = b$ où

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 5 & -1 \\ 9 & -2 & 1 \\ 1 & -2 & 9 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad b = \begin{pmatrix} 3 \\ 8 \\ 9 \end{pmatrix}$$

1) Ecrire la méthode itérative de Jacobi.

Effectuer 2 itérations de la méthode de Jacobi à partir de $x^{(0)} = (0, 0, 0)^t$

2) Ecrire la méthode itérative de Gauss-Seidel.

Effectuer 1 itération de la méthode de Gauss-Seidel à partir de $x^{(0)} = (0, 0, 0)^t$.

3) Réordonner le système de façon à assurer la convergence des deux méthodes.

Exercice 2 : Soit le problème de Cauchy suivant :

$$\begin{cases} x'(t) = -2tx(t) & t \in [0, 1] \\ x(0) = 1 \end{cases}$$

1) Calculer la solution exacte du problème de Cauchy.

2) En prenant le pas $h = 0.2$, calculer à l'aide de la méthode d'Euler une approximation de $x(0.4)$. En déduire une approximation de $x'(0.4)$.

Exercice3 :

1)

(a) Obtenir le développement de Taylor de e^{-x} au voisinage de 0.

(b) Déduire de (a) le développement de Taylor de e^{-t^2} au voisinage de 0.

(c) Déduire de (b) le développement de Taylor de la fonction

$$f(x) = \int_0^x e^{-t^2} dt$$

2) En utilisant les 3 premiers termes du polynôme de Taylor de f , évaluer $f(1)$

3) Ecrire la formule des trapèzes avec 4 intervalles pour évaluer $f(1)$.

Quel est le nombre minimal d'intervalles pour obtenir une approximation qui a une erreur inférieure à 0.01 ?

4) Programme Python (en 6 lignes) : Définir une fonction **trapeze** prenant en arguments une fonction F , deux réels a et b et un entier non nul n et renvoyant l'approximation de

$$\int_a^b F(t) dt$$

par la méthode des trapèzes avec n intervalles

Exercice 2 : On considère le système $Ax = b$ où

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 5 & -1 \\ 9 & -2 & 1 \\ 1 & -2 & 9 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad b = \begin{pmatrix} 3 \\ 8 \\ 9 \end{pmatrix}$$

avec $A = D - L - U$

$$D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix} \quad L = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -9 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad U = \begin{pmatrix} 0 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

1) La méthode de Jacobi s'écrit donc

$$(J) \begin{cases} x^{(0)} \text{ donné} \\ x^{(k+1)} = Bx^{(k)} + c \end{cases}$$

1p

$$B = D^{-1}(L + U) = \begin{pmatrix} 0 & 5 & -1 \\ 9/2 & 0 & 1/2 \\ -1/9 & 2/9 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad c = D^{-1}b = \begin{pmatrix} -3 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

pour $x^{(0)} = (0, 0, 0)^t$

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = \left(\begin{array}{ccc} & +5 & x_2^{(k)} - 1 \end{array} x_3^{(k)} \right) - 3, \\ x_2^{(k+1)} = \left(\begin{array}{cc} +9/2 & x_1^{(k)} \\ & +1/2 \end{array} x_3^{(k)} \right) - 4, \\ x_3^{(k+1)} = \left(\begin{array}{cc} -1/9 & x_1^{(k)} \\ & +2/9 \end{array} x_2^{(k)} \right) + 1. \end{cases}$$

k	$x_1^{(k)}$	$x_2^{(k)}$	$x_3^{(k)}$
1	-3	-4	1
2	-24	-17	4/9

1p

2) La méthode de Gauss-Seidel s'écrit donc

$$(G) \begin{cases} x^{(0)} \text{ donné} \\ x^{(k+1)} = Bx^{(k)} + c \end{cases}$$

$$B = (D - L)^{-1}U = \begin{pmatrix} 0 & 5 & -1 \\ 0 & 45/2 & -4 \\ 0 & 40/9 & -7/9 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad c = (D - L)^{-1}b = \begin{pmatrix} -3 \\ -35/2 \\ -23/9 \end{pmatrix} \quad 1p$$

pour $x^{(0)} = (0, 0, 0)^t$

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = \left(\begin{array}{ccc} & +5 & x_2^{(k)} \\ +9/2 & x_1^{(k+1)} & \\ -1/9 & x_1^{(k+1)} & +2/9 \end{array} \begin{array}{c} x_2^{(k)} \\ x_3^{(k)} \\ x_2^{(k+1)} \end{array} \right) \\ x_2^{(k+1)} = \left(\begin{array}{ccc} & & -1 \\ & +1/2 & x_3^{(k)} \\ & & \end{array} \right) \\ x_3^{(k+1)} = \left(\begin{array}{ccc} & & \end{array} \right) \end{cases} \begin{matrix} -3, \\ -4, \\ +1. \end{matrix}$$

k	$x_1^{(k)}$	$x_2^{(k)}$	$x_3^{(k)}$
1	-3	-35/2	-23/9

1p

3) **Théorème** : Si A est à diagonale strictement dominante

$$|a_{ii}| > \sum_{j \neq i} |a_{ij}| \quad \forall i = 1, \dots, n$$

alors les méthodes de Gauss-Seidel et Jacobi sont convergentes. 1p
Si on réordonne le système de la façon suivante

$$\begin{cases} 9x_1 - 2x_2 + x_3 = 8, \\ -x_1 + 5x_2 - x_3 = 3, \\ x_1 - 2x_2 + 9x_3 = 9. \end{cases}$$

On obtient une matrice à diagonale strictement dominante.

Exercice 2 : Soit le problème de Cauchy

$$\begin{cases} x'(t) = -2tx(t) & t \in [0, 1] \\ x(0) = 1 \end{cases}$$

- 1) la solution exacte : $x(t) = e^{-t^2}$. 1p
2) La méthode d'Euler avec un pas $h = 0.2$.

$$\begin{cases} t_0 = 0, x_0 = 1 \\ t_{n+1} = t_n + h \\ x_{n+1} = x_n - 2ht_n x_n \end{cases} \quad 0.5p$$

t_n	y_n
0	1
0.2	1
0.4	0.92

1p

Donc $x(0.4) = 0.92$.

On a $x'(t) = -2tx(t)$ alors $x'(0.4) = -2 \times 0.4x(0.4) = 0.736$. 0.5p

Exercice :

1)

(a) Développement de Taylor de e^{-x} au voisinage de $x_0 = 0$. On a

$$e^{-x} = 1 - x + \frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3!} + \dots + \frac{(-1)^n x^n}{n!} + e^{-\xi} \frac{(-1)^{n+1}}{(n+1)!} x^{n+1} \quad \text{où } \xi \in [0, x] \quad 1p$$

(b) Dédurre de (a) le développement de Taylor de e^{-t^2} au voisinage de 0. On a

$$e^{-t^2} = 1 - t^2 + \frac{t^4}{2} - \frac{t^6}{3!} + \dots + \frac{(-1)^n t^{2n}}{n!} + e^{-\xi} \frac{(-1)^{n+1}}{(n+1)!} t^{2(n+1)} \quad \text{où } \xi \in [0, t^2] \quad 1p$$

(c) Dédurre de (b) le développement de Taylor de la fonction f . On a

$$f(x) = \int_0^x e^{-t^2} dt = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{10} - \frac{x^7}{42} + \dots + \frac{(-1)^{n+1}}{(n+1)!} \int_0^x e^{-\xi(t)} t^{2(n+1)} dt \quad 1p$$

2) En utilisant les 3 premiers termes du développement de Taylor de f

$$f(1) \approx 1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{10} \approx 0.7667 \quad 1p$$

3) La formule des trapèzes avec $n = 4$ intervalles : $h = \frac{b-a}{n} = \frac{1}{4}$

$$\int_a^b F(t) dt \approx \frac{h}{2} \left(F(a) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} F(a+ih) + F(b) \right) \quad 1p$$

$$f(1) = \int_0^1 e^{-t^2} dt \approx \frac{1}{8} \left(1 + 2e^{-(1/4)^2} + 2e^{-(1/2)^2} + 2e^{-(3/4)^2} + e^{-1} \right) \quad 1p$$

L'erreur

$$|E| = \left| \frac{(b-a)}{12} h^2 F''(\xi) \right| = \left| \frac{1}{12n^2} 4(\xi^2 - \frac{1}{2}) e^{-\xi^2} \right| \leq \frac{1}{6n^2} \quad \text{où } \xi \in [0, 1] \quad 2p$$

Pour $|E| \leq 0.01$ on obtient $n^2 \geq \frac{100}{6} = 16.6666$. Le nombre minimal d'intervalles est 5.

4) Programme Python (en 6 lignes) :

```
1 def trapeze(F,a,b,n):
2     h = (b-a)/(n)
3     s=(F(a)+F(b))/2
4     for i in range(1,n):
5         s+=F(a+i*h)
6     return h*s
```

3p