

Université de Tlemcen
Département de Mathématiques
Master Biomathématiques

Contrôle continu du premier semestre (2018-2019)
Durée 2 h

Exercice1. Soit

$$x'(t) = \mu x(1 - x), \mu \in R, \text{ un paramètre.} \quad (\text{E})$$

- a) résoudre (E) avec $x(0) = x_0 \geq 0$.
- b) Calculer $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t)$
- c) Démontrer b) en utilisant la stabilité des points d'équilibres.

Exercice2. Soit le système

$$\begin{cases} x'(t) = A - x - xy, & A \in R^+ \\ y'(t) = -y + xy \end{cases}$$

Montrer que si $x(0) + y(0) = A$, alors $x(t) + y(t) = A, \forall t \geq 0$.

Exercice 3. Soit le système

$$\begin{cases} x'(t) = x(-1 + y) \\ y'(t) = y(4 - x - 2y) \end{cases}$$

- a) Donner la variable qui décrit le prédateur.
- b) Déterminer les points d'équilibre
- c) Donner le portrait de phase.

07 pts Exercice 1. a) On applique la méthode de séparation de variables. On a une

$$\frac{dx}{x(1-x)} = \mu dt \quad (1 \text{ pt})$$

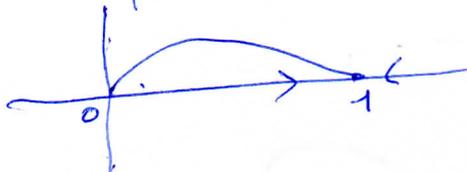
Comme $\frac{1}{x(1-x)} = \frac{1}{x} + \frac{1}{1-x}$ alors une intégration (1 pt)

d'une part $\log \frac{x}{x_0} - \log \frac{1-x}{1-x_0} = \mu t$ (1 pt)

ainsi $x(t) = \frac{x_0}{x_0 + (1-x_0)e^{-\mu t}}$ (01 pt)

b) si $x_0 > 0$ on a $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = 1$ (01 pt)

c) les points d'équilibre sont $x^* = 0$ et $x^* = 1$



ainsi 1 est stable. (02 pts)

Exercice 2. (04 pts)

on pose $G(x, y) = x + y - A$

on a $\frac{d}{dt} G(x(t), y(t)) \Big|_{G=0} = \dot{x} + \dot{y} = A - (x+y) = 0$

ainsi $\{G=0\}$ est particulièrement invariant.

Exercice 3. (09 pts)

(1 pt) La variable x est la variable qui décrit le pédoncule
(2 pts) les points d'équilibre sont $(0,0)$, $(0,2)$ et $(2,1)$.

Stabilité: Pour cela, on calcule la jacobienne

(1 pt) $J(x,y) = \begin{pmatrix} -1+y & x \\ -y & 4-4y-x \end{pmatrix}$

(1 pt) $J(0,0) = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$ $(0,0)$ est un p.v. selle instable

(1 pt) $J(0,2) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -2 & -4 \end{pmatrix}$ $(0,2)$ est un p.v. selle instable

(2 pts) $J(2,1) = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$ on calcule ses p.v. on trouve que $(2,1)$ est un foyer stable

portrait de phase

(1 pt)

