

**Corrigé de l'examen final de langages de programmation  
Sujet A**

**Exercice 1**

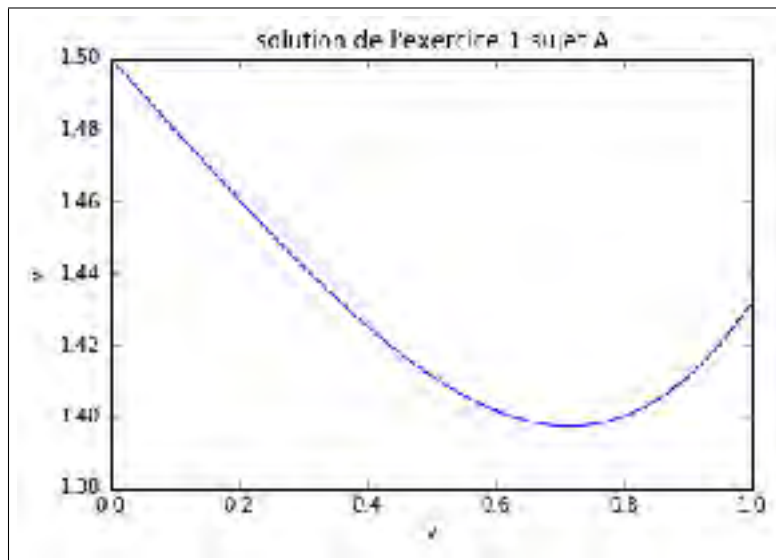
En utilisant **odeint** de `scipy.integrate`, résoudre le problème suivant:

$$y'' + xy' - x^2y = 0 \quad x \in [0, 1]$$

avec les conditions initiales  $y(0) = 1, y'(0) = 2$  et représenter  $y$  en fonction de  $x$ .

**Corrigé**

```
from scipy.integrate import odeint
import numpy as np
import pylab as plt
def f(y,x):
    return np.array([y[1],-x*y[1]+x**2*y[0]])
x=np.linspace(0,1,100)
w=odeint(f,[1.5,-.2],x)
plt.plot(x,w[:,0])
plt.title('solution de l exercice 1 sujet A')
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('y')
plt.show()
```



**Exercice 2**

Utiliser les fonctions **simps** et **quad** de `scipy.integrate` pour calculer:

$$\int_{1.0}^{3.5} (1 + x^2) dx$$

**Corrigé**

```
from scipy.integrate import quad,simps
import numpy as np
x=np.linspace(1.0,3.5,100)
def y(x):
```

```

return 1+x**2
i=quad(y,1.0,3.5)
print('L\`integrale avec quad',i[0])
z=y(x)
i1=simps(z,x)
print('L\`integrale avec simps',i1)

```

L'exécution du programme donne:  
L'intégrale avec quad 16.45833333333332  
L'intégrale avec simps 16.4583360172

### Exercice 3

On considère l'équation de Poisson 1D suivante:

$$\frac{d^2\phi}{dx^2}(x) = \square \rho(x) \quad x \in [0, 1]$$

avec  $\phi(0) = \phi(1) = 0$  et  $\rho(x) = 2x^2 \square 1$ .

1- Utiliser la discrétisation de  $[0, 1]$ ,  $0 = x_0 < x_1 < \dots < x_N = 1$  avec un pas constant  $h$ .

Puis l'approximation:  $\frac{d^2\phi}{dx^2}(x_i) \approx \frac{\phi(x_{i+1}) \square 2\phi(x_i) + \phi(x_{i\square 1}))}{h^2}$  pour résoudre le problème précédent.

Construire la matrice du système linéaire avec la fonction **diag** de numpy.

2- Comparer avec la solution exacte:  $\phi(x) = \square \frac{x}{3} + \frac{x^2}{2} \square \frac{x^4}{6}$ , pour cela:

Tracer dans une même figure la solution exacte et la solution approchée en rouge \*

Puis calculer  $erreur = \|\phi(x_i) \square \phi_i\|_\infty$

### Corrigé

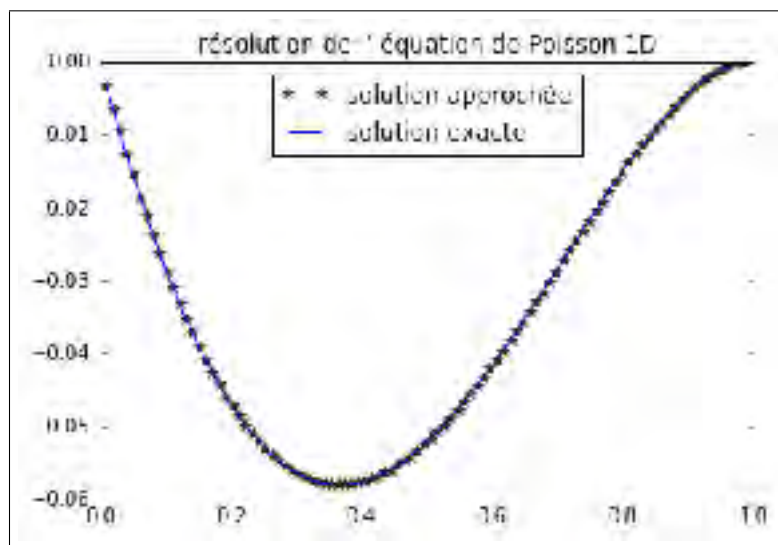
```

import numpy as np
import numpy.linalg as ln
import matplotlib.pyplot as plt
f=lambda x: 2*x**2-1
Nx=100
x=np.linspace(0,1,Nx)
xx=x[1:(Nx-1)]
h=1/(Nx-1)
A=-2*np.diag(np.ones(Nx-2))+np.diag(np.ones(Nx-3),k=-1)+np.diag(np.ones(Nx-3),k=1)
b=-h**2*f(xx)
phi=ln.solve(A,b)
#solution exacte
sol=lambda x: -x/3+x**2/2-x**4/6
phiexa=sol(xx)
print('erreur=',ln.norm(phiexa-phi,np.inf))
plt.plot(xx,phi, 'r*',xx,phiexa)
plt.legend(['solution approchée', 'solution exacte'],loc=9)
plt.title('résolution de l\`équation de Poisson 1D')
plt.show()

```

L'exécution du programme donne:

erreur= 4.25083311872e-06



**Corrigé de l'examen final de langages de programmation  
Sujet B**

**Exercice 1**

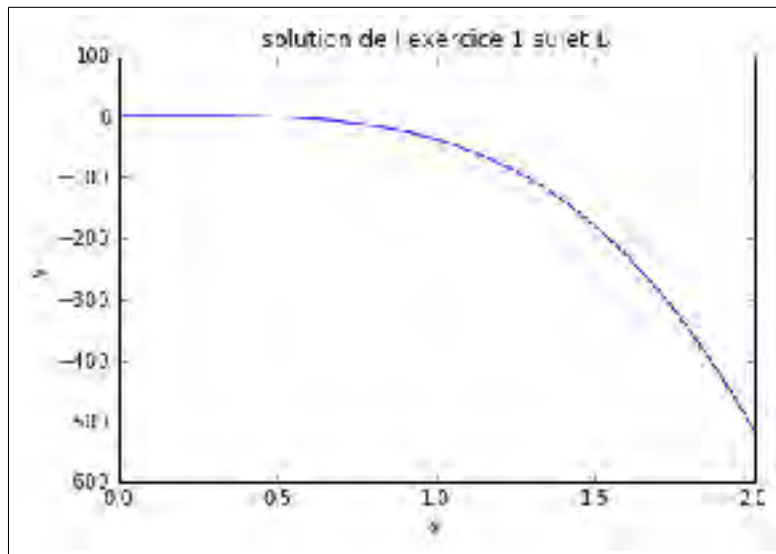
En utilisant **odeint** de `scipy.integrate`, résoudre le problème suivant:

$$(3t - 1)y'' - (3t + 2)y' + (6t - 8)y = 0 \quad t \in [0, 2]$$

avec les conditions initiales  $y(0) = 2, y'(0) = 3$  et représenter  $y$  en fonction de  $t$ .

**Corrigé**

```
from scipy.integrate import odeint
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
def f(y,t):
    return np.array([y[1],((3*t+2)*y[1]-(6*t-8)*y[0])/(3*t-1)])
t=np.linspace(0,2,100)
w=odeint(f,[2,3],t)
plt.plot(t,w[:,0])
plt.title('solution de l\'exercice 1 sujet B')
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('y')
plt.show()
```



**Exercice 2**

Utiliser la fonction **interp1d** de `scipy.interpolate` pour interpoler les données suivantes:

$$x = [0, 0.5, 1, 1.5, 2]$$

$$y = [0, 0.1250, 1.0000, 3.3750, 8.0000]$$

puis calculer l'intégrale entre 0.25 et 1.75 de la fonction trouvée avec **quad** de `scipy.integrate`.

**Corrigé**

```
from scipy.integrate import quad
from scipy.interpolate import interp1d
```

```

x = [0, 0.5, 1, 1.5, 2]
y = [0, 0.1250, 1.0000, 3.3750, 8.0000]
f=interp1d(x,y)
i=quad(f,.25,1.75)
print('L\ 'integrale demandée',i[0])

```

L'exécution du programme donne:

L'integrale demandée 2.5312499999999987

### Exercice 3

On considère l'équation de Poisson 1D suivante:

$$\frac{d^2\phi}{dx^2}(x) = \square \rho(x) \quad x \in [0, 1]$$

avec  $\phi(0) = \phi(1) = 0$  et  $\rho(x) = \square x(x+3)e^x$

1- Utiliser la discrétisation de  $[0, 1]$ ,  $0 = x_0 < x_1 < \dots < x_N = 1$  avec un pas constant  $h$ .

Puis l'approximation:  $\frac{d^2\phi}{dx^2}(x_i) \approx \frac{\phi(x_{i+1}) - 2\phi(x_i) + \phi(x_{i-1}))}{h^2}$  pour résoudre le problème précédent.

Construire la matrice du système linéaire avec la fonction **diag** de numpy.

2- Comparer avec la solution exacte:  $\phi(x) = x(x-1)e^x$ , pour cela:

Tracer dans une même figure la solution exacte et la solution approchée en rouge \*

Puis calculer  $erreur = \|\phi(x_i) - \phi_i\|_\infty$

### Corrigé

```

import numpy.linalg as ln
import matplotlib.pyplot as plt
f=lambda x: x*(x+3)*np.exp(x)
Nx=100
x=np.linspace(0,1,Nx)
xx=x[1:(Nx-1)]
h=1/(Nx-1)
A=-2*np.diag(np.ones(Nx-2))+np.diag(np.ones(Nx-3),k=-1)+np.diag(np.ones(Nx-3),k=1)
b=h**2*f(xx)
phi=ln.solve(A,b)
#solution exacte
sol=lambda x: x*(x-1)*np.exp(x)
phiexa=sol(xx)
print('erreur=',ln.norm(phiexa-phi,np.inf))
plt.plot(xx,phi,'r*',xx,phiexa)
plt.legend(['solution approchée','solution exacte'],loc=9)
plt.title('résolution de l'équation de Poisson 1D')
plt.show()

```

L'exécution du programme donne:

erreur= 2.21014588745e-05

