

Épreuve finale de "Algèbre 4"

Exercice n° 1

Soit $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace euclidien, F un sous espace vectoriel de E ,
montrer que $F^{\perp\perp} = F$

Exercice n° 2

1°/ Préciser la nature de l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 , qui dans la
base canonique est représenté par $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

2°/ Déterminer une base orthonormée de \mathbb{R}^3 formée par les vecteurs
propres de $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

Exercice n° 3

Soit $q: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ la forme quadratique définie dans la base
canonique par $q(x) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 4x_2x_3$
1°/ Déterminer une base de \mathbb{R}^3 orthogonale pour q .
2°/ Déterminer $\text{rg}(q)$, $\text{sgn}(q)$, le cône isotrope $I(q)$ et une base orthonormée de
pour q (s'il existe).

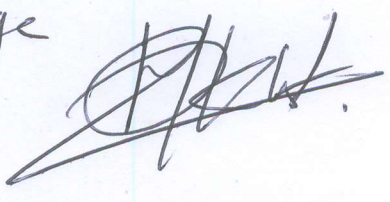
Exercice n° 4

Soit $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace euclidien, f un endomorphisme orthogonal de E ,
 $F = \text{Ker}(f - \text{Id})$; montrer que $f(F^{\perp}) = F^{\perp}$.

Exercice n° 5

Soit $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace euclidien, u un endomorphisme de E .
1°/ Montrer que $\text{Ker } u^* = (\text{Im } u)^{\perp}$
2°/ On suppose que $\text{Im } u = \text{Ker } u$, montrer alors que $\text{Ker}(u + u^*) = \{0\}$

Ex1: 3pts; Ex2: 6,5 pts; Ex3: 4pts; Ex4: 3pts; Ex5: 3,5 pts

Bon Courage


Exercice (1): voir cons. **3pts**

Exercice (2) **7pts**

1°/ $A^t A = I \Rightarrow A$ orthogonale i.e. $A \in O(3, \mathbb{R})$.

d'autre part $\det A = 1$, par conséquent A représente une rotation d'angle θ autour de l'axe E_1 , θ est donné par

$\text{Tr} A = 2 \cos \theta + 1$ et E_1 est le sous-espace propre associé à la valeur propre 1

Déterminons θ et E_1 .

$$\text{Tr} A = 0 \Rightarrow 0 = 2 \cos \theta + 1 \Rightarrow \cos \theta = -\frac{1}{2} = -\cos \frac{\pi}{3} = \cos(\pi - \frac{\pi}{3})$$

$$\Rightarrow \theta = \frac{5\pi}{3}$$

$$E_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 / (A - I) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \xrightarrow{\text{Après calculs}} [v] \text{ avec } v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Conclusion: A représente une rotation d'angle $\frac{5\pi}{3}$ autour de l'axe engendré par $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$.

2°/ A est symétrique et réelle $\Rightarrow A$ est diagonalisable \Rightarrow les sous-espaces propres sont orthogonaux 2 à 2.

$$P_A(x) = -x^2(x-2) \xrightarrow{\text{Admet}} \dim E_0 = 2 \text{ et } \dim E_2 = 1$$

$$\Rightarrow E_0 = [v_1, v_2] \text{ et } E_2 = [v_3]$$

Comme les sous-espaces propres sont orthogonaux 2 à 2 on a $\langle v_1, v_3 \rangle = 0$ et $\langle v_2, v_3 \rangle = 0$, il nous reste l'orthogonalisation de $\{v_1, v_2\}$.

Tout d'abord déterminons v_1, v_2, v_3 . Après des calculs très simples on trouve $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ qui sont déjà orthogonaux, on n'a donc pas besoin de Schmidt.

par conséquent $\{v_1, v_2, v_3\}$ est une base orthogonale (famille) de $\mathbb{R}^3 = E_0 \oplus E_2$ formée par les vecteurs propres de A avec $v_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et en fait $\left\{ E_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, E_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, E_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ est une base orthonormée de \mathbb{R}^3 formée par les vecteurs propres de A .

Exercice no (3) **4pts**

$$q(x) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 4x_2x_3 = x_1^2 + 2x_1(x_2 + x_3) + x_2^2 + x_3^2 + 4x_2x_3$$

$$= (x_1 + x_2 + x_3)^2 - x_2^2 - x_3^2 - 2x_2x_3 + x_2^2 + x_3^2 + 4x_2x_3 = (x_1 + x_2 + x_3)^2 + 2x_2x_3$$

$$\Rightarrow q(x) = (x_1 + x_2 + x_3)^2 + \frac{1}{2}(x_2 + x_3)^2 - \frac{1}{2}(x_2 - x_3)^2$$

posons
$$\begin{cases} x_1' = x_1 + x_2 + x_3 \\ x_2' = x_2 + x_3 \\ x_3' = x_2 - x_3 \end{cases} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}}_{P^{-1}} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

Après calculs
$$\implies P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \implies \{v_1, v_2, v_3\}$$
 est une base de \mathbb{R}^3 orthogonale pour q .

D'après la réduction de Gauss $q(x) = x_1'^2 + \frac{1}{2}x_2'^2 - \frac{1}{2}x_3'^2$ on voit.

que $rg(q) = 3$ $sgn(q) = (2, 1)$.

$$I(q) = \left\{ x = x_1'v_1 + x_2'v_2 + x_3'v_3 \mid x_1'^2 + \frac{1}{2}x_2'^2 = \frac{1}{2}x_3'^2 \right\}$$

$$= \left\{ x = x_1'v_1 + x_2'v_2 + x_3'v_3 \mid x_3'^2 = 2x_1'^2 + x_2'^2 \right\}$$

Si une base orthogonale existe, cela veut dire que dans cette base $q(x)$ s'écrit $q(x) = x_1'^2 + x_2'^2 + x_3'^2$, c'est à dire que le p de la signature est égal à 3, or on sait que le p ne dépend pas de la base choisie, comme $p=2$ contradiction.

Conclusion : une base orthogonale pour q n'existe pas.

exercice 4 3pts

Soit $y \in f(F^\perp) \implies \exists x \in F^\perp \mid y = f(x) \implies \exists x \mid \langle x, x \rangle = 0 \forall x \in F \mid y = f(x)$
 $\xrightarrow{f \text{ ortho}} \exists x \mid \langle f(x), f(x) \rangle = 0 \forall x \in F \mid y = f(x) \implies \exists x \mid \langle y, f(x) \rangle = 0 \forall x \in F$
 $\implies \langle y, f(x) \rangle = 0 \forall x \in \text{Ker}(f - I_A) \implies f(x) - x = 0 \implies f(x) = x$
 $\implies \langle y, x \rangle = 0 \forall x \in F \implies y \in F^\perp \implies f(F^\perp) \subset F^\perp$

d'autre part f endo orthog $\implies f$ endo bijectif $\implies \dim f(F^\perp) = \dim F^\perp$.

$$\begin{cases} f(F^\perp) \subset F^\perp \\ \dim f(F^\perp) = \dim F^\perp \end{cases} \implies f(F^\perp) = F^\perp$$

exercice n° 5 3pts

1/ Déjà fait dans le partiel.

2/ $x \in \text{Ker}(u + u^*) \implies u(x) + u^*(x) = 0$, or $u(x) \in \text{Im } u$ et $u^*(x) \in \text{Im } u^*$.

a (1) $\implies \text{Ker } u^* = (\text{Im } u)^\perp \implies \text{Ker } u^{**} = (\text{Im } u^*)^\perp \implies \text{Ker } u = (\text{Im } u^*)^\perp \implies (\text{Ker } u)^\perp = \text{Im } u^*$
 $\implies (\text{Ker } u)^\perp = \text{Im } u^*$

comme $u^*(x) \in \text{Im } u^* = (\text{Ker } u)^\perp \xrightarrow{Hyp} (\text{Im } u)^\perp \implies u^*(x) \in (\text{Im } u)^\perp$

d'autre part $u^*(x) + u(x) = 0 \implies u^*(x) = -u(x) \implies u^*(x) \in \text{Im } u$.

$\implies u^*(x) \in (\text{Im } u) \cap (\text{Im } u)^\perp = \{0\} \implies u^*(x) = 0 \implies u(x) = 0 \implies x \in \text{Ker } u$ et $x \in \text{Ker } u^*$
 $\implies x \in \text{Ker } u$ et $x \in (\text{Im } u)^\perp \xrightarrow{Hyp} x \in (\text{Im } u) \text{ et } x \in (\text{Im } u)^\perp \implies x = 0 \implies \text{Ker}(u + u^*) = \{0\}$

Rq: petit changement dans le barème: Ex2: 7pts Ex3: 3pts
 Bonnes vacances pour ceux qui ne peuvent pas le zett...