

Département de mathématiques

Epreuve finale du module "Algèbre 3"

durée: 2 heures.

Exercice n° 1

Soit E un K espace vectoriel de dimension finie n , f un endomorphisme de E ; montre que si λ est une valeur propre de f alors λ est une racine du polynôme $P(x) = \det(f - xId)$.

Exercice n° 2

Soit $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 4 & 4 & 0 \\ 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

- 1/ A est elle diagonalisable?
- 2/ Trigonaliser A en précisant la matrice et résoudre $\frac{dx}{dt} = A \cdot x$.

Exercice n° 3

Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

- 1/ Déterminer le polynôme minimal de A
- 2/ A est elle inversible? si oui déduire de 1/ A^{-1}
- 3/ Calculer $A^6 - 4A^5 + 3A^4 + 6A^3 - 10A^2 + 6A$.

Exercice n° 4

Montrer que 2 matrices semblables ont le même polynôme caractéristique; la réciproque est elle vraie?

Exercice n° 5

Soit f l'endomorphisme de $\mathbb{R}_2[X]$ défini par:

$$f: \mathbb{R}_2[X] \longrightarrow \mathbb{R}_2[X]$$

$$P \longmapsto f(P) = P - (X+1)P'$$

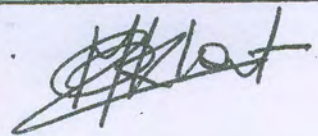
Montrer que f est diagonalisable.

Exercice n° 6

Soit E un \mathbb{R} espace vectoriel de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$, f un endomorphisme de E tel que $2gf = 1$.

- 1/ Soit $x \notin \text{Ker } f$, montrer que $E = [x] \oplus \text{Ker } f$.
- 2/ Montrer qu'il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $f^2 = \lambda f$.
- 3/ Est ce que λ est une valeur propre de f ?

Ex1: 3pts; Ex2: 6pts; Ex3: 4pts; Ex4: 2pts; Ex5: 3pts; Ex6: 3pts. Total = 21pts

Bon Courage. 

exercice n° ① : voir cours.

exercice n° ②

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 4 & 4 & 0 \\ 2 & 1 & 2 \end{pmatrix} = M(f)e_i$$

où $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ endo
et $\{e_i\}$ base can. de \mathbb{R}^3 .

$$P_A(\lambda) = \begin{vmatrix} -\lambda - 1 & 0 & 0 \\ 4 & 4 - \lambda & 0 \\ 2 & 1 & 2 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$= (2 - \lambda)[- \lambda(4 - \lambda) + 4]$$

$$= (2 - \lambda)[\lambda^2 - 4\lambda + 4]$$

$$\Rightarrow P_A(\lambda) = -(\lambda - 2)^3$$

A est diagonalisable $\Leftrightarrow m_A(\lambda) = \lambda - 2 \Leftrightarrow m_A(A) = 0$

$$m_A(A) = A - 2I = \begin{pmatrix} -2 & & \\ & & \\ & & \end{pmatrix} \neq (0) \Rightarrow A \text{ n'est pas diagonalisable}$$

2°/ $P_A(\lambda) = -(\lambda - 2)^3 \Rightarrow P_A(\lambda)$ est simple dans $\mathbb{R} \Rightarrow$ il existe
 $\{v_1, v_2, v_3\}$ base de \mathbb{R}^3 telle que $M(f)v_i = v_i \begin{pmatrix} 2 & a & b \\ 0 & 2 & c \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

- Détermination de v_1

$$\textcircled{1} f(v_1) = 2v_1 \Rightarrow (A - 2I) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} -2 & -1 & 0 \\ 4 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$\Delta = -2 \neq 0$ le système est compatible. on pose $y = 2\alpha$ et $z = \beta$.

$$\Rightarrow -2x = 2\alpha \Rightarrow x = -\alpha$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ solution de } \textcircled{1} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\alpha \\ 2\alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$w_1 \qquad w_2$

$$\text{on prend } v_1 = w_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

- Détermination de v_2

$$f(v_2) = av_1 + 2v_2 \Rightarrow f(v_2) - 2v_2 = av_1, \text{ on peut prendre } a=0 \text{ et } v_2 = w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- Détermination de v_3

$$f(v_3) = bv_1 + cv_2 + 2v_3 \Rightarrow f(v_3) - 2v_3 = bv_1 + cv_2$$

on prend $b=c=1$.

$$\Rightarrow (A - 2I) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = v_1 + v_2$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} -2 & -1 & 0 \\ 4 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Delta = -2 \neq 0 \quad \Delta_1 = \begin{vmatrix} -2 & -1 \\ 4 & 2 \end{vmatrix} = 0 \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} -2 & -1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

\Rightarrow le système est compatible.

on pose $y = \alpha$ et $z = \beta \Rightarrow -2x = 2\alpha - 1$

on choisit $x = \beta = 0$ nous aurons $v_3 = \begin{pmatrix} -1/2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Conclusion

$$A' = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1/2 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et } A' = P^{-1}AP$$

$$\frac{dX'}{dt} = A'X' \Rightarrow \begin{pmatrix} \frac{dx'}{dt} \\ \frac{dy'}{dt} \\ \frac{dz'}{dt} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{dx'}{dt} = 2x' + z' \\ \frac{dy'}{dt} = 2y' + z' \\ \frac{dz'}{dt} = 2z' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x' = C_1 e^{2t} + C_3 t e^{2t} \\ y' = C_2 e^{2t} + C_3 t e^{2t} \text{ après calcul} \\ z' = C_3 e^{2t} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1/2 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (C_1 + C_3 t) e^{2t} \\ (C_2 + C_3 t) e^{2t} \\ C_3 e^{2t} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow x = -\left(C_1 + C_3 t\right) - \frac{1}{2} C_3 e^{2t} = -\left(C_1 + \frac{C_3}{2} + C_3 t\right) e^{2t}$$

$$y = 2(C_2 + C_3 t) e^{2t}$$

$$z = (C_2 + C_3 t) e^{2t}$$

(2)

exercice n° 3

$$19/ P_A(\lambda) = -(\lambda-1)^2(\lambda-2) \Rightarrow$$

$$\begin{cases} m_A(\lambda) = (\lambda-1)(\lambda-2) \\ \text{ou} \\ m_A(\lambda) = (\lambda-1)^2(\lambda-2) \end{cases}$$

$$m_A(\lambda) = (\lambda-1)^2(\lambda-2) \stackrel{?}{\iff} m_A(A) = 0 \stackrel{?}{\iff} (A-I)(A-2I) = 0$$

$$(A-I)(A-2I) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Conclusion $m_A(\lambda) = (\lambda-1)(\lambda-2)$

$$20/ P_A(\lambda) = -(\lambda-1)^2(\lambda-2) = \det(A-\lambda I)$$

$$\Rightarrow \det A = P_A(0) = 2 \neq 0 \Rightarrow A \text{ inversible}$$

$\Rightarrow A^{-1}$ existe

$$m_A(A) = 0 \Rightarrow (A-I)(A-2I) = 0 \Rightarrow A^2 - 3A + 2I = 0$$

$$\Rightarrow A(A-3I) = -2I \Rightarrow A \frac{(3I-A)}{2} = I$$

$$\Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{2} (3I-A) \Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

30/ Considérons le polynôme $P(x) = x^6 - 4x^5 + 3x^4 + 6x^3 - 10x^2 + 6x$

et faisons la division euclidienne de $P(x)$ par

$$-P_A(x) = x^3 - 4x^2 + 5x - 2$$

$x^6 - 4x^5 + 3x^4 + 6x^3 - 10x^2 + 6x$	$x^3 - 4x^2 + 5x - 2$
$-x^6 + 4x^5 - 5x^4 + 2x^3$	$x^3 - 2x$
<hr style="border: none; border-top: 1px solid black;"/>	
$-2x^4 + 8x^3 - 10x^2 + 6x$	
$2x^4 - 8x^3 + 10x^2 - 4x$	
<hr style="border: none; border-top: 1px solid black;"/>	
$2x$	

$$\Rightarrow (x^6 - 4x^5 + 3x^4 + 6x^3 - 10x^2 + 6x) = -P_A(x)(x^3 - 2x) + 2x$$

$$\Rightarrow A^6 - 4A^5 + 3A^4 + 6A^3 - 10A^2 + 6A = -P_A(A)(\quad) + 2A$$

$$\xrightarrow{P_A(A)=0} A^6 - 4A^5 + 3A^4 + 6A^3 - 10A^2 + 6A = 2A$$

③

Exercice n° 4

Soient A et B 2 matrices semblables

\Rightarrow il existe une matrice P inversible telle que
 $B = P^{-1}AP$

$$\begin{aligned} P_B(x) &= \det(B - xI) = \det(P^{-1}AP - P^{-1}xP) \\ &= \det(P^{-1}(A - xI)P) = \det P^{-1} \det(A - xI) \det P \\ &= \frac{1}{\det P} \det(A - xI) \det P = \det(A - xI) = P_A(x) \end{aligned}$$

$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ sont semblables mais n'ont le même polynôme caractéristique.

Exercice n° 5

Considérons la base canonique de $\mathbb{R}_2[X]$ $B = \{1, x, x^2\}$ et déterminons $M_B(f)$

$$M_B(f) = \begin{matrix} & \begin{matrix} f(1) & f(x) & f(x^2) \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \\ x^2 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix} \quad \begin{aligned} f(P) &= P - (x+1)P' \\ f(1) &= 1 \\ f(x) &= -1 \\ f(x^2) &= -2x - x^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow P_f(\lambda) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & -1 & 0 \\ 0 & -\lambda & -2 \\ 0 & 0 & -1-\lambda \end{vmatrix} = -\lambda(\lambda-1)(\lambda+1)$$

$\Rightarrow f$ admet 3 valeurs propres distinctes 0, 1 et -1.

$\Rightarrow f$ est diagonalisable.

Exercice n° 6 : E Rev $\dim E = n$ $f: E \rightarrow E$ endo $\text{rg} f = \dim \text{Im} f = 1$
 $\forall x \notin \text{Ker} f \Rightarrow f(x) \neq 0 \Rightarrow x \neq 0$ (si $x=0 \xrightarrow{f \text{ line}} f(x)=0$ Contradict.)

$x \neq 0 \Rightarrow \dim [x] = 1$; d'autre part on sait que $\dim E = \dim \text{Ker} f + \dim \text{Im} f$, ce qui nous donne $\dim \text{Ker} f = n-1 \Rightarrow \dim [x] + \dim \text{Ker} f = 1 + n-1 = n = \dim E$, pour montrer que $E = [x] \oplus \text{Ker} f$, il reste à montrer que

$[x] \cap \text{Ker} f = \{0\}$, soit $y \in [x] \cap \text{Ker} f \Rightarrow \begin{cases} y \in [x] \\ \text{et} \\ y \in \text{Ker} f \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = ax & a f(x) = 0 \\ f(y) = 0 \end{cases} \Rightarrow y = 0$

$\Rightarrow a = 0$ (car $f(x) \neq 0, x \notin \text{Ker} f$) $\Rightarrow ax = 0 \Rightarrow y = 0 \Rightarrow [x] \cap \text{Ker} f = \{0\}$

et $\dim E = \dim [x] + \dim \text{Ker} f \Rightarrow E = [x] \oplus \text{Ker} f$.

2° / $f(x) \in E = [x] + \text{Ker} f$, $f(x) = \lambda x + y$ avec $y \in \text{Ker} f$.

$$\Rightarrow f^2(x) = \lambda f(x) + f(y) = \lambda f(x) \text{ car } f(y) = 0$$

$$\Rightarrow f^4(x) = \lambda^4 f(x)$$

Satz $z \in E \xrightarrow{E = \lambda a + k a f} z = ax + t \quad a \in \mathbb{C} \quad t \in k a f$.

$$\Rightarrow f^2(z) = a f^2(x) + f(t)$$

$$\Rightarrow f^2(z) = a \lambda f(x) + f(t)$$

$$\Rightarrow f^2(z) = \lambda f(ax) + f(t)$$

$$\Rightarrow f^2(z) = \lambda f(ax) + \lambda f(t) \quad \text{can } f(t) = 0$$

$$\Rightarrow f^2(z) = \lambda f(ax + t)$$

$$\Rightarrow f^2(z) = \lambda f(z)$$

U: $\forall z \in E \quad f^2(z) = \lambda f(z) \Rightarrow f^2 = \lambda f$ e.g. p.d.

30/ Satz $y \in \text{Im } f \Rightarrow y = f(b) \quad a \in \mathbb{C} \quad b \in E$

$$\Rightarrow f(y) = f^2(b) = \lambda f(b) = \lambda y \Rightarrow f(y) = \lambda y$$

el $y \neq 0$ et $f(y) = \lambda y \Rightarrow \lambda$ stuzer valem pro pro def.

(5)